|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|  | Организация Объединенных Наций | | ECE/TRANS/WP.29/GRSP/2024/8 | |
| _unlogo | | **Экономический  и Социальный Совет** | | Distr.: General  18 March 2024  Russian  Original: English |

**Европейская экономическая комиссия**

Комитет по внутреннему транспорту

**Всемирный форум для согласования правил   
в области транспортных средств**

**Рабочая группа по пассивной безопасности**

**Семьдесят пятая сессия**

Женева, 27–31 мая 2024 года

Пункт 2 предварительной повестки дня

**Глобальные технические правила № 7 ООН (подголовники)**

Предложение по поправке 2 к Глобальным техническим правилам № 7 ООН (подголовники)

Представлено экспертом от Нидерландов[[1]](#footnote-1)\* [[2]](#footnote-2)\*\*

Воспроизведенный ниже текст был подготовлен экспертом от Нидерландов с целью обновить ссылки на объемный механизм определения точки «H» и процедуру его калибровки, которые были пересмотрены и включены в Общую резолюцию № 1 (ОР.1). Изменения к нынешнему тексту Глобальных технических правил № 7 ООН выделены жирным шрифтом в случае новых или зачеркиванием — в случае исключенных элементов.

**I. Предложение**

*Приложение 10* изменить следующим образом:

«**Приложение 10**

**Трехмерная система координат**

**Трехмерная система координат описана в добавлении 6 к Общей резолюции № 1 (ОР.1) (документ ECE/TRANS/WP.29/1101/Amend.5);   
см.** [**https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions**](https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions)»

*Приложение 11* изменить следующим образом:

«**Приложение 11**

**Процедура проверки соотношения между точкой Н и точкой R мест для сидения в автотранспортных средствах**

**Процедура описана в добавлении 6 к Общей резолюции № 1 (ОР.1) (документ** **ECE/TRANS/WP.29/1101/Amend.5);   
см.** [**https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions**](https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions)»

*Приложение 12* изменить следующим образом:

«**Приложение 12**

**Описание объемного механизма определения точки Н (механизма 3-D H)**

**Объемный механизм определения точки Н описан в добавлении 6 к Общей резолюции № 1 (ОР.1) (документ ECE/TRANS/WP.29/1101/Amend.5);****см.** [**https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions**](https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions)»

**II. Обоснование**

Технические требования к объемному механизму определения точки Н (механизму 3-D «H») были обновлены и перенесены в ОР.1. Была также добавлена процедура калибровки, с тем чтобы механизм 3-D «H» , используемый для проведения всех испытаний в контексте правил ООН и глобальных технических правил ООН, соответствовал всем правилам и обеспечивал получение последовательных результатов испытаний согласно всем правилам.

1. \* Настоящий документ был запланирован к изданию после установленного срока в силу обстоятельств, не зависящих от представившей его стороны. [↑](#footnote-ref-1)
2. \*\* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2024 год, изложенной в предлагаемом бюджете по программам на 2024 год (A/78/6 (разд. 20), таблица 20.5), Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять правила ООН в целях улучшения характеристик транспортных средств. Настоящий документ представлен в соответствии с этим мандатом. [↑](#footnote-ref-2)