|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  | Nations Unies | ECE/TRANS/WP.29/GRSP/2024/8 |
| _unlogo | **Conseil économique et social** | Distr. générale18 mars 2024FrançaisOriginal : anglais |

**Commission économique pour l’Europe**

Comité des transports intérieurs

**Forum mondial de l’harmonisation
des Règlements concernant les véhicules**

**Groupe de travail de la sécurité passive**

**Soixante-quinzième session**

Genève, 27-31 mai 2024

Point 2 de l’ordre du jour provisoire

**Règlement technique mondial ONU no 7 (Appuie-tête)**

 Proposition d’amendement 2 au Règlement technique mondial ONU no 7 (Appuie-tête)

 Communication de l’expert des Pays-Bas[[1]](#footnote-2)\*, [[2]](#footnote-3)\*\*

Le texte ci-après, établi par l’expert des Pays-Bas, vise à mettre à jour les renvois aux procédures de détermination du point H et d’étalonnage de la machine 3-D H, lesquelles ont été actualisées et figurent désormais dans la Résolution mutuelle no 1 (R.M.1). Les modifications qu’il est proposé d’apporter au texte actuel du Règlement technique mondial ONU no 7 figurent en caractères gras pour les ajouts et biffés pour les suppressions.

 I. Proposition

*Annexe 10*, lire :

« Annexe 10

 Système de référence à trois dimensions

**Le système de référence à trois dimensions est décrit dans l’additif 6 à la Résolution mutuelle no 1 (R.M.1) (document ECE/TRANS/WP.29/1101/Amend.5) ; voir** [**https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions**](https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions)**. ».**

*Annexe 11*, lire :

« Annexe 11

 Procédure de validation de la relation entre le point H et le point R pour les places assises des véhicules à moteur

**La procédure est décrite dans l’additif 6 à la Résolution mutuelle no 1 (R.M.1) (document ECE/TRANS/WP.29/1101/Amend.5) ; voir** [**https://unece.org/transport/
vehicle-regulations/wp29/resolutions**](https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions)**. ».**

*Annexe 12*, lire :

« Annexe 12

 Description de la machine tridimensionnelle point H (machine 3-D H)

**La machine tridimensionnelle point H est décrite dans l’additif 6 à la Résolution mutuelle no 1 (R.M.1) (document ECE/TRANS/WP.29/1101/Amend.5) ; voir** [**https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions**](https://unece.org/transport/vehicle-regulations/wp29/resolutions)**. ».**

 II. Justification

Les spécifications de la machine tridimensionnelle point H (machine 3-D H) ont été actualisées et figurent désormais dans la R.M.1. Une procédure d’étalonnage a également été ajoutée afin que la machine 3-D H utilisée pour les essais prévus dans les Règlements ONU et Règlements techniques mondiaux ONU soit toujours la même et donne des résultats cohérents d’un Règlement à l’autre.

1. \* Il a été convenu que le présent document serait publié après la date normale de publication en raison de circonstances indépendantes de la volonté du soumetteur. [↑](#footnote-ref-2)
2. \*\* Conformément au programme de travail du Comité des transports intérieurs pour 2024 tel qu’il figure dans le projet de budget-programme pour 2024 (A/78/6 (Sect. 20), tableau 20.5), le Forum mondial a pour mission d’élaborer, d’harmoniser et de mettre à jour les Règlements ONU en vue d’améliorer les caractéristiques fonctionnelles des véhicules. Le présent document est soumis en vertu de ce mandat. [↑](#footnote-ref-3)