



Европейская экономическая комиссия

Комитет по внутреннему транспорту

**Глобальный форум по безопасности
дорожного движения**

Восемьдесят пятая сессия

Женева, 19–23 сентября 2021 года

Пункт 3 с) i) предварительной повестки дня

Конвенция о дорожном движении (1968 год):

Автоматизированное вождение — Транспортные

средства с автоматизированными системами вождения:

Концепция действий, не связанных с вождением

**Резолюция Глобального форума по безопасности
дорожного движения (WP.1) о соображениях
безопасности при выполнении водителями действий,
не связанных с вождением, когда автоматизированные
системы вождения, выдающие запросы на передачу
управления, осуществляют динамическое управление**

**Представлено Германией, Канадой, Люксембургом,
Нидерландами, Соединенным Королевством, Финляндией,
Францией, Швецией и Японией**

На последней сессии WP.1 завершил свои обсуждения и согласовал текст документа ECE/TRANS/WP.1/2021/2. Он поручил секретариату подготовить документ ECE/TRANS/WP.1/2021/2/Rev.1 на английском, русском и французском языках для возможного принятия на нынешней сессии. В настоящем документе содержится резолюция WP.1 о «действиях, не связанных с вождением» в контексте автоматизированного вождения.



Резолюция Глобального форума по безопасности дорожного движения (WP.1) о соображениях безопасности при выполнении водителями действий, не связанных с вождением, когда автоматизированные системы вождения, выдающие запросы на передачу управления, осуществляют динамическое управление

I. Преамбула

1. Глобальный форум по безопасности дорожного движения (WP.1) Европейской экономической комиссии Организации Объединенных Наций,

а) намереваясь предложить Договаривающимся сторонам Конвенций о дорожном движении 1949 и 1968 годов рекомендации в отношении соображений безопасности, с тем чтобы помочь им в установлении национальных правил дорожного движения для водителей, выполняющих действия, не связанные с вождением, в транспортных средствах с автоматизированными системами вождения, которые выдают запросы на передачу управления;

б) учитывая, что безопасность дорожного движения во все большей степени будет определяться и обуславливаться сочетанием и взаимодействием возможностей автоматизированных систем вождения, поведения людей, инфраструктуры и другими факторами взаимодействия;

в) отмечая, что появление автоматизированных систем вождения создает необходимость учитывать соображения безопасности, касающиеся обстоятельств, при которых могут быть разрешены действия, не связанные с вождением, когда автоматизированные системы вождения осуществляют динамическое управление;

г) признавая, что разработка требований безопасности и/или методов валидации автоматизированных систем вождения будет способствовать повышению безопасности дорожного движения;

е) отмечая, что при внедрении новых технологий, влияющих на дорожное движение, необходимо принимать во внимание соответствующие научные данные, для того чтобы продолжать повышать безопасность дорожного движения;

подготовил и принял настоящую резолюцию.

II. Сфера применения и определения

2. Настоящая резолюция применяется к транспортным средствам, оснащенным автоматизированными системами вождения, которые выдают запросы за передачу управления, при том понимании, что водитель-человек отреагирует на выданные системами запросы на передачу управления. Для целей настоящей резолюции:

а) «автоматизированная система вождения» означает систему транспортного средства, в которой используется аппаратно-программное обеспечение, осуществляющее динамическое управление транспортным средством на устойчивой основе;

б) «динамический контроль» означает выполнение в реальном масштабе времени всех оперативных и тактических функций, необходимых для передвижения транспортного средства. Это включает в себя управление движением транспортного средства в боковом и продольном направлении, контроль за дорогой, реагирование на события дорожного движения, а также планирование и сигнализацию маневров;

в) «запрос на передачу управления» означает указание от автоматизированной системы вождения водителю взять на себя динамическое управление.

III. Рекомендации, касающиеся запросов автоматизированных систем вождения на передачу управления

3. Автоматизированные системы вождения, выдающие запросы на передачу управления, должны:

a) безопасно осуществлять динамическое управление в случае активирования и взаимодействовать с водителем через эффективный и интуитивно понятный человеко-машинный интерфейс;

b) контролировать готовность водителя и управлять его вниманием, чтобы убедиться в том, что он готов и в состоянии отреагировать на запрос на передачу управления;

c) в соответствующем случае эффективным образом выдавать запрос на передачу управления с достаточным запасом времени, чтобы водитель мог безопасно взять на себя динамическое управление;

d) после выдачи запроса на передачу управления продолжать осуществлять динамическое управление транспортным средством, пока водитель не возьмет динамическое управление на себя;

e) передавать динамическое управление водителю безопасным, понятным и предсказуемым образом;

f) проверить, что водитель осуществляет динамическое управление в конце процесса его передачи;

g) выполнить маневр по снижению риска, если водитель не взял на себя динамическое управление.

IV. Рекомендации для водителей

4. Водителям следует:

a) прежде чем выезжать на дорогу, ознакомиться с управлением транспортным средством и требованиями, касающимися действий, не связанных с вождением;

b) поддерживать физические и умственные способности, для того чтобы безопасным образом взять на себя динамическое управление транспортным средством;

c) реагировать на запрос на передачу управления, взяв на себя динамическое управление надлежащим и своевременным образом;

d) воздерживаться от действий, не связанных с вождением, если эти действия могут помешать взять на себя динамическое управление в случае выдачи запроса на передачу управления;

e) воздерживаться от вмешательства в работу автоматизированных систем вождения таким образом, чтобы это могло поставить под угрозу безопасное функционирование систем и безопасность дорожного движения в целом.

V. Рекомендации для изготовителей автоматизированных систем вождения, выдающих запросы на передачу управления, и изготовителей транспортных средств, оснащенных автоматизированными системами вождения, выдающих запросы на передачу управления

5. Изготовителям автоматизированных систем вождения, выдающих запросы на передачу управления, и изготовителям транспортных средств, оснащенных автоматизированными системами вождения, выдающих запросы на передачу управления, следует:

- a) обеспечить, чтобы эксплуатационные характеристики автоматизированных систем вождения соответствовали приведенным выше рекомендациям для автоматизированных систем вождения на протяжении жизненных циклов этих систем;
- b) информировать и просвещать водителей относительно безопасного использования и ограничений автоматизированных систем вождения в транспортных средствах;
- c) воздерживаться от применения вводящих в заблуждение названий, описаний или маркетинга, которые могут способствовать неправильному использованию автоматизированных систем вождения;
- d) осуществлять меры по предотвращению несанкционированного и ненадлежащего использования автоматизированных систем вождения в целях обеспечения безопасности дорожного движения;
- e) рассмотреть дополнительные меры, включая сотрудничество с Договаривающимися сторонами, для обеспечения безопасного использования автоматизированных систем вождения по мере развития этих технологий.

VI. Рекомендации для Договаривающихся сторон

6. Договаривающимся сторонам настоятельно рекомендуется:

- a) рассмотреть соответствующие меры на национальном уровне с учетом рекомендаций настоящей резолюции;
- b) рассмотреть соответствующие меры на национальном уровне с уделением особого внимания обучению и тестированию водителей для обеспечения того, чтобы водители обладали необходимыми навыками и знаниями для удовлетворения потребностей, связанных с новыми технологиями;
- c) продолжать сотрудничество в рамках Глобального форума по безопасности дорожного движения (WP.1) и Всемирного форума для согласования правил в области транспортных средств (WP.29) и между ними, в том числе в отношении соображений безопасности в контексте автоматизированного вождения.

VII. Заключительное положение

7. Настоящая резолюция будет периодически пересматриваться и обновляться с учетом технологических и/или нормативно-правовых изменений, касающихся автоматизированных систем вождения, выдающих запросы на передачу управления.