|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  | Организация Объединенных Наций | ECE/TRANS/WP.29/GRSG/2021/34 |
| _unlogo | **Экономический и Социальный Совет** | Distr.: General3 August 2021RussianOriginal: English |

**Европейская экономическая комиссия**

Комитет по внутреннему транспорту

**Всемирный форум для согласования правил
в области транспортных средств**

**Рабочая группа по общим предписаниям, касающимся безопасности**

**Сто двадцать вторая сессия**

Женева, 12–15 октября 2021 года

Пункт 14 b) предварительной повестки дня

**Регистратор данных о событиях:
Правила № [160] ООН (регистратор данных о событиях (РДС))**

 Предложение по дополнению 1 к поправкам серии 01 к Правилам № [160] ООН

  Представлено неофициальной рабочей группой по РДС/СХДАВ[[1]](#footnote-1)\*

 Воспроизведенный ниже текст был подготовлен экспертами от неофициальной рабочей группы по РДС/СХДАВ с целью уточнения, дополнения и исправления существующего текста, касающегося регистратора данных о событиях (РДС). В его основу положен документ ECE/TRANS/WP.29/2021/58. Изменения к существующему тексту Правил ООН выделены жирным шрифтом в случае новых положений или зачеркиванием в случае исключенных элементов. После каждого пункта или каждой позиции приводится обоснование предлагаемых поправок.

 Следует отметить, что настоящим документом охватывается сводный перечень предлагаемых поправок, включая поправки как серии 00, так и серии 01. В порядке обеспечения большей ясности и контекстуальности весь документ с предлагаемыми поправками, соответствующим образом помеченными и выделенными, приводится в добавлении. Потенциальные поправки, которые все еще являются предметом обсуждения, заключены в квадратные скобки [].

 I. Предложение

*Пункт 1.3* изменить за счет исключения нижеследующих слов:

1.3 Из области применения исключаются следующие элементы данных: ИНТС, связанные с транспортным средством сведения, данные о местоположении/позиционировании, информация о водителе, ~~а также~~ дата и время того или иного события.

***Обоснование*** — слова «а также» представляются избыточными и исключаются в порядке обеспечения соответствия документу об общих элементах.

*Пункт 2 «Определения»*, внести поправки за счет добавления или изменения нижеследующего(их) определения(ий), которые должны следовать в английском алфавитном порядке, с соответствующим изменением нумерации пунктов:

**2.2 «*Система вызова экстренных оперативных служб*» означает систему, которая активируется либо автоматически с помощью бортовых датчиков, либо вручную, передает по беспроводным сетям мобильной связи общего пользования набор данных, связанных с аварией, и обеспечивает аудиоканал передачи экстренных вызовов между водителем/пассажирами транспортного средства и пунктом экстренной связи.**

**2.4 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории А*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля в целях оказания помощи водителю при осуществлении маневров на низкой скорости или на парковке.**

**2.5 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории B1*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля с целью помочь водителю удерживать транспортное средство в пределах выбранной полосы движения, воздействуя на боковое перемещение транспортного средства.**

**2.6 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории B2*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля с целью удержания транспортного средства в пределах полосы его движения, воздействуя на боковое перемещение транспортного средства в течение продолжительных периодов времени без дальнейших команд/подтверждения со стороны водителя.**

**2.7 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории С*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля в целях выполнения одного бокового маневра (например, по смене полосы) по команде водителя.**

**2.8 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории D*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля в целях указания на возможность выполнения одного бокового маневра (например, по смене полосы), но эта функция реализуется только после подтверждения водителем.**

**2.9 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории Е*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля в целях непрерывного определения наличия возможности маневра (например, по смене полосы) и выполнения этих маневров в течение продолжительных периодов времени дальнейших команд/подтверждения со стороны водителя.**

**2.11 «*Корректировочная функция рулевого управления*» означает контрольную функцию в системе электронного контроля, в рамках которой в течение ограниченного промежутка времени изменение угла поворота одного или нескольких колес может обусловливаться автоматической оценкой сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, с целью компенсировать неожиданное изменение боковой силы, действующей на транспортное средство, повысить его устойчивость (например, при боковом ветре, различном коэффициенте трения колес о дорожную поверхность («разница коэффициента трения μ»)) либо скорректировать траекторию транспортного средства при выходе из полосы движения (например, во избежание пересечения линии разметки или выезда за пределы проезжей части).**

**2.15 «*Экстренная функция рулевого управления*» означает функцию управления, которая позволяет автоматически обнаруживать ситуацию потенциального столкновения и автоматически активировать систему управления транспортным средством на ограниченный период времени, позволяющую управлять данным транспортным средством в целях предотвращения или смягчения последствий столкновения с препятствием, создающим помеху на траектории данного транспортного средства, или в том случае, когда помеха на траектории данного транспортного средства кажется неминуемой.**

**2.26 «*Система предупреждения о выходе из полосы движения*» означает систему предупреждения водителя о непреднамеренном отклонении транспортного средства от полосы, по которой оно движется.**

**2.59 «*Система контроля давления в шинах*»** **означает систему, установленную на транспортном средстве и способную выполнять функцию оценки внутреннего давления в шинах либо изменения этого внутреннего давления с течением времени и передавать соответствующую информацию пользователю во время движения транспортного средства.**

***Обоснование*** — Необходимость включения вышеуказанных определений продиктована добавлением соответствующих элементов данных.

**2.21 «*Время срабатывания центральной подушки безопасности для защиты от бокового удара с противоположной стороны*» означает время развертывания подушки безопасности, расположенной между водителем и пассажиром, сидящим на переднем сиденье, относительно нулевого момента времени.**

***Обоснование*** — Включение приведенного выше определения необходимо с целью уточнения того, что именно эти подушки безопасности, которые размещаются между водителем и пассажиром, служат для защиты их от травм, возникающих при контакте друг с другом при боковом ударе (хотя данные устройства могут срабатывать и при столкновениях с опрокидыванием), а не фронтальные подушки безопасности центрального сиденья.

**2.40** **«*Опрокидывание*» означает любой поворот транспортного средства на 90 или более градусов вокруг любой истинной продольной или поперечной оси.**

***Обоснование*** — Необходимость включения определения термина «*Опрокидывание*» продиктована указанием требования относительно регистрации событий, относящихся к опрокидыванию.

2.**2**~~1~~4 *«Цикл зажигания на момент аварии*» означает **задаваемое ЭУБ РДС** число (количество) циклов переключения режимов на момент аварии начиная с первого использования РДС.

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима в порядке уточнения того, что требуемое число циклов переключения режимов задается ЭУБ РДС.

2.**2**~~1~~5 «*Цикл зажигания на момент выгрузки данных*» означает **задаваемое ЭУБ РДС** число (количество) циклов переключения режимов на момент выгрузки данных начиная с первого использования РДС.

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима в порядке уточнения того, что требуемое число циклов переключения режимов задается ЭУБ РДС.

2.**67**~~54~~ «*Величина крена транспортного средства*» означает изменение с течением времени угла наклона транспортного средства относительно его оси *х*, определяемое системой датчиков. **Изготовитель указывает направление положительного крена.**

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима в порядке уточнения того, что изготовителем будет указываться направление положительного крена.

2.**68**~~55~~ «*Скорость рыскания транспортного средства*» означает изменение с течением времени угла наклона транспортного средства относительно его оси *z*, определяемое системой датчиков. **Изготовитель указывает направление** **положительного рыскания.**

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима в порядке уточнения того, что изготовителем будет указываться направление положительного рыскания.

2.1 «*Функциональная активность ~~АБС~~* **антиблокировочной тормозной системы**» означает, что антиблокировочная тормозная система ~~(АБС)~~ активно осуществляет функцию контроля за тормозами транспортного средства.

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима в целях устранения ненужной аббревиатуры.

*Пункт 5.3.2* изменить, указав «событие» во множественном числе.

5.3.2 Условия для начала блокировки данных

 Находящиеся в памяти данные о событии блокируются, с тем чтобы не допустить их дальнейшей перезаписи данными о последующ~~ем~~**их** событи~~и~~**ях**, при соблюдении приведенных ниже условий:

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима в порядке уточнения того, что недопущение дальнейшей перезаписи относится к данным о более чем одном последующем событии.

*Приложение 4 «Элементы данных и их формат»,* изменить таблицу с элементами данных следующим образом:

Добавить к нижеследующим элементам данных сноску «**8 Данный элемент перечисляется *n* раз** — **по одному разу для каждого устройства**» и изменить нумерацию соответствующим образом:

Время срабатывания фронтальной подушки безопасности со стороны сидящего впереди пассажира (в случае одноэтапной системы) или время до первого этапа ее развертывания (в случае многоэтапной системы)**8**

Состояние ремня безопасности сидящего впереди пассажира**8**

Состояние блокировки подушки безопасности сидящего впереди пассажира**8**

Время до n-го этапа развертывания фронтальной подушки безопасности со стороны сидящего впереди пассажира**13**~~14~~ **8**

Время срабатывания преднатяжителя ремня безопасности со стороны сидящего впереди пассажира**8**

Состояние позиционного переключателя сиденья сидящего впереди пассажира в крайнем переднем положении**8**

Тип роста сидящего впереди пассажира**8**

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима для учета того факта, что для сидящего впереди пассажира может иметься более одного места для сидения.

Применительно к элементу данных «Величина крена транспортного средства» в колонке «Разрешение» изменить 1 град./сек на 4 град./сек.

***Обоснование*** — Разрешение в 4 град./сек более чем достаточно для целей послеаварийного анализа и сохраняет возможность занесения данных в память исходя из одного байта на образец.

Применительно к элементам данных «Функциональная активность антиблокировочной тормозной системы» и «Контроль устойчивости» изменить название и колонки «Минимальный диапазон» и «Разрешение» следующим образом:

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Функциональная активность ~~АБС~~ **антиблокировочной тормозной системы** | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Неисправна, **не задействована,** **задействована** ~~активна, задействована~~~~13~~ | Н/П | Неисправна, **не задействована,** **задействована** ~~активна, задействована~~~~12~~ | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Контроль устойчивости | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Неисправен, вкл., выкл., задействован~~12~~ | Н/П | Неисправен, вкл., выкл., задействован~~12~~ | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |

 \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

12 От полного диапазона значений датчика.

~~13~~ ~~Изготовителями могут предусматриваться другие состояния системы.~~

***Обоснование*** — Термин «задействована» согласуется с нынешней частью 563 Правил, касающихся РДС. Кроме того, было сочтено, что термин «активна» может быть неверно истолкован как означающий «полностью задействована», в то время как он должен означать «может задействоваться, но полностью не задействована». Сноска 13 была исключена, поскольку речь идет о минимальном наборе, и изготовителями могут предусматриваться другие состояния системы. Сноска 11 была исключена, поскольку она дублирует сноску 10. Была соответствующим образом изменена нумерация сноски 10. Название элемента данных дается полностью, без всякой аббревиатуры.

Добавить к элементу данных «Состояние ремней безопасности сидящих сзади пассажиров» сноску следующего содержания: «**Данный элемент перечисляется *n* раз** — **по одному разу для каждого устройства во 2-м
и 3-м рядах**».

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима для учета того факта, что для сидящих сзади пассажиров может иметься более одного ряда мест для сидения.

Изменить название элемента данных «Состояние предупреждающего сигнала системы контроля давления в шинах», исключив аббревиатуру «СКДШ».

***Обоснование*** — Предлагаемая поправка необходима с целью устранения ненужных аббревиатур и приведения названия элемента данных в соответствие с его определением.

Применительно к элементу данных «Состояние противопробуксовочной тормозной системы» изменить колонки «Минимальный диапазон» и «Разрешение» следующим образом:

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Состояние противопробуксовочной тормозной системы | Обязательно в отсутствие системы ~~ЭКУ~~ **контроля устойчивости** | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | ~~Н/П~~**Неисправна, вкл., выкл., задействована** | Н/П | ~~Активна, неисправна, выкл. либо вкл., но без задействования~~**Неисправна, вкл., выкл., задействована** | к плоскостик опрокидыванию |

***Обоснование*** — Применительно к данной системе пересмотрены минимальный диапазон и разрешение в порядке согласования с терминологией, используемой для элемента данных «Контроль устойчивости». Исключена аббревиатура ЭКУ с целью приведения в соответствие с термином, определенным для таких систем.

Применительно к элементу данных «Состояние опережающей системы экстренного торможения» изменить название и колонку «Разрешение» следующим образом:

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Состояние ~~ОСЭТ~~ **опережающей системы экстренного торможения** | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | ~~Активна, задействована, неисправна, выкл., не активна~~**Неисправна,** **деактивирована,****вкл., но без** **задействования,****вкл. с подачей предупреждающего сигнала, но без задействования,** **задействована** | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |

***Обоснование*** — Предлагаемые изменения призваны обеспечить более точное описание фактических состояний системы. Пересмотр названия элемента данных необходим с целью устранения ненужных аббревиатур и приведения его в соответствие с определением.

Применительно к элементам данных «Система поддержания заданной скорости» и «Состояние адаптивной системы поддержания заданной скорости» изменить колонку «Разрешение» следующим образом:

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Система поддержания заданной скорости | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | Активна, неисправна, выкл., вкл., но без задействования | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Состояние адаптивной системы поддержания заданной скорости (система автоматизированного вождения, уровень 1) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | Активна, неисправна, выкл., вкл., но без задействования | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |

***Обоснование*** — В тексте на английском языке изменение «commanded off» на «off» необходимо в порядке согласования с терминологией, используемой для других элементов данных.

В названиях тех элементов данных, в которых упоминаются уязвимые участники дорожного движения, полностью дать фразу «уязвимые участники дорожного движения» и исключить аббревиатуру ~~УУДД~~.

***Обоснование*** — Пересмотр названия элемента данных необходим с целью устранения ненужных аббревиатур и приведения его в соответствие с определением.

Изменить элемент данных «Центральная подушка безопасности для защиты от бокового удара с противоположной стороны» за счет добавления слов «время срабатывания».

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **Время срабатывания** **ц**~~Ц~~ентральн~~ая~~**ой** подушк~~а~~**и** безопасности для защиты от бокового удара с противоположной стороны**8** | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскостик опрокидыванию |

***Обоснование*** — Дополнительный текст необходим для уточнения функционального назначения элемента данных.

Применительно к элементу данных «Состояние системы предупреждения о выходе из полосы движения» изменить колонки «Разрешение» и «Регистрация событий, относящихся» следующим образом:

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Состояние системы предупреждения о выходе из полосы движения | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, ~~выкл.,~~ вкл. без подачи предупреждающего сигнала, ~~вкл. — предупреждающий сигнал слева, вкл. — предупреждающий сигнал справа~~**деактивирована,****предупреждающий сигнал слева,** **предупреждающий сигнал справа** | **к плоскости****к опрокидыванию****[****к УУДД]** |

***Обоснование*** — Предлагаемые изменения направлены на дополнительное уточнение различных состояний деактивации. Кроме того, приводится ранее отсутствовавшая информация в колонке «Регистрация событий, относящихся».

Применительно к элементам данных «Состояние корректировочной функции рулевого управления» и «Состояние экстренной функции рулевого управления» изменить название и колонки «Разрешение» и «Регистрация событий, относящихся» следующим образом:

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Состояние корректировочной функции рулевого управления ~~(КФРУ)~~ | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., вкл. без задействования, ~~вкл. — полное задействование~~**задействована** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние экстренной функции рулевого управления ~~(ЭФРУ)~~ | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., вкл. без задействования, ~~вкл. — полное задействование~~**задействована** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |

***Обоснование*** — Предлагаемые изменения направлены на обеспечение более точного/упрощенного описания потенциальных состояний системы. Кроме того, приводится ранее отсутствовавшая информация в колонке «Регистрация событий, относящихся». Устранены аббревиатуры в названиях элементов данных с целью согласования их с соответствующими определениями.

Применительно к элементам данных «Состояние автоматизированной функции рулевого управления» (категорий «A», «B1», «B2», «C», «D» и «E») изменить название и колонки «Разрешение» и «Регистрация событий, относящихся» следующим образом, а также включить уточняющую сноску следующего содержания:

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Состояние автоматизированной функции рулевого управления ~~(АФРУ)~~ категории ХХ | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., ~~вкл. без задействования, вкл. — полное задействование~~**режим ожидания, активна16** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |

 \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

**16 Неисправна = неисправность функции, выкл. = выкл. согласно Правилам № 79, режим ожидания = АФРУ не задействована, активна = АФРУ вкл. без задействования или АФРУ вкл. и задействована.**

***Обоснование*** — Предлагаемые изменения направлены на обеспечение более точного/упрощенного описания потенциальных состояний системы и включение дополнительной уточняющей ссылки на состояния системы, предусмотренные Правилами № 79. Кроме того, приводится ранее отсутствовавшая информация в колонке «Регистрация событий, относящихся». Название изменено с целью согласования его с определением и устранения ненужных аббревиатур.

Применительно к элементу данных «Состояние системы вызова экстренных оперативных служб» изменить колонку «Регистрация событий, относящихся» следующим образом:

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Состояние системы вызова экстренных оперативных служб | Обязательно | Во время события | Н/П | Н/П | Н/П | Неисправна, вкл. без автоматического инициирования экстренного вызова, вкл. — автоматическое инициирование экстренного вызова | **к плоскости****к УУДД****к опрокидыванию** |

***Обоснование*** — Предлагаемые изменения направлены на указание ранее отсутствовавшей информации в колонке «Регистрация событий, относящихся».

Изменить нумерацию следующих сносок:

\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

~~8~~ **9** «Если регистрируется» означает, что данные записываются в энергонезависимую память с целью последующей выгрузки.

~~9~~ **10** Может регистрироваться с любым временны́м интервалом, при этом рекомендованный интервал составляет от –1,0 до 5,0 сек.

~~14~~ **13** Данный элемент перечисляется *n* — 1 раз — по одному разу для каждого этапа развертывания многоэтапной системы подушек безопасности.

Добавление

 Предлагаемые поправки серии 01 к Правилам № 160 ООН с изменениями, выделенными жирным шрифтом в случае новых положений или зачеркиванием в случае исключенных элементов.

 Поправки серии 01 к Правилам № [160] ООН

 Правила ООН о единообразных предписаниях, касающихся официального утверждения автотранспортных средств в отношении
регистратора данных о событиях

Содержание

 *Стр.*[[2]](#footnote-2)

Правила

 0. Введение

 1. Область применения

 2. Определения

 3. Заявка на официальное утверждение

 4. Официальное утверждение

 5. Требования

 6. Модификация типа транспортного средства и распространение официального
утверждения

 7. Соответствие производства

 8. Санкции, налагаемые за несоответствие производства

 9. Окончательное прекращение производства

 10. Названия и адреса технических служб, уполномоченных проводить испытания
для официального утверждения, и органов по официальному утверждению типа

 11. Переходные положения

Приложения

 1 Сообщение

 2 Информационный документ для официального утверждения типа транспортного
средства в отношении его регистратора данных о событиях (РДС)

 3 Схемы знаков официального утверждения

 4 Элементы данных и их формат

 **0. Введение**

0.1 Цель настоящих Правил состоит во введении единообразных предписаний, касающихся официального утверждения транспортных средств категорий М1 и N1 в отношении регистратора данных о событиях (РДС).

0.2 Данные положения касаются минимальных требований в отношении сбора, хранения и сохраняемости при столкновении данных о дорожно-транспортных происшествиях с участием автотранспортных средств. Они не включают спецификации для инструментов и методов извлечения данных, поскольку такие спецификации определяются требованиями, действующими на национальном/региональном уровне.

0.3 Цель настоящих положений заключается в обеспечении того, чтобы РДС регистрировали в готовой для использования форме данные, необходимые для эффективного расследования дорожно-транспортных происшествий и анализа эффективности оборудования для обеспечения безопасности (например, усовершенствованных удерживающих систем). Эти данные помогут провести более глубокий анализ обстоятельств, при которых происходят аварии и возникают травмы, и будут способствовать разработке транспортных средств с более безопасной конструкцией.

**1. Область применения**

1.1 Настоящие Правила распространяются на официальное утверждение транспортных средств категорий M1 и N1[[3]](#footnote-3) в отношении регистратора данных о событиях (РДС).

1.2 Настоящие Правила применяются без ущерба для требований национального или регионального законодательства в отношении конфиденциальности информации, защиты данных и обработки персональных данных.

1.3 Из области применения исключаются следующие элементы данных: ИНТС, связанные с транспортным средством сведения, данные о местоположении/позиционировании, информация о водителе, ~~а также~~ дата и время того или иного события.

1.4 В отсутствие систем или датчиков, от которых должны поступать соответствующие элементы данных, подлежащие записи и хранению в соответствии с разделом 3, причем в указанном в приложении 4 «Элементы данных» формате (диапазон, разрешение и частота дискретизации), либо при не задействовании их на момент регистрации данных, положениями настоящего документа не предписывается осуществлять запись соответствующих данных, равно как устанавливать или задействовать такие системы или датчики. Если же транспортное средство изначально укомплектовано поставляемыми изготовителем оригинального оборудования датчиками или системами, от которых должны поступать соответствующие элементы данных в формате, указанном в приложении 4 «Элементы данных», то при их задействовании необходимо в обязательном порядке регистрировать соответствующие элементы данных в указанном формате. В случае, когда причиной незадействования на момент записи данных является отказ такой системы или такого датчика, данное состояние отказа регистрируется РДС, как это определено применительно к элементам данных в приложении 4 «Элементы данных».

**2. Определения**

Для целей настоящих эксплуатационных характеристик:

2.1 «*Функциональная активность ~~АБС~~* **антиблокировочной тормозной системы**» означает, что антиблокировочная тормозная система ~~(АБС)~~ активно осуществляет функцию контроля за тормозами транспортного средства.

**2.2 «*Система вызова экстренных оперативных служб*» означает систему, которая активируется либо автоматически с помощью бортовых датчиков, либо вручную, передает по беспроводным сетям мобильной связи общего пользования набор данных, связанных с аварией, и обеспечивает аудиоканал передачи экстренных вызовов между водителем/пассажирами транспортного средства и пунктом экстренной связи.**

**[2.xx «*Адаптивная система поддержания заданной скорости*» — это система, сообщающая транспортному средству ускорение или замедление с целью автоматического поддержания заданной водителем скорости и заданного водителем расстояния до движущегося впереди транспортного средства.]**

**[2.xx «*Состояние опережающей системы экстренного торможения*» означает режим работы опережающей системы экстренного торможения.]**

2.**3**~~2~~ «*Состояние предупреждающего сигнала подушки безопасности*» означает включенное или выключенное состояние сигнала предупреждения о неисправности подушки безопасности.

**2.4 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории А*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля в целях оказания помощи водителю при осуществлении маневров на низкой скорости или на парковке.**

**2.5 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории B1*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля с целью помочь водителю удерживать транспортное средство в пределах выбранной полосы движения, воздействуя на боковое перемещение транспортного средства.**

**2.6 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории B2*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля с целью удержания транспортного средства в пределах полосы его движения, воздействуя на боковое перемещение транспортного средства в течение продолжительных периодов времени без дальнейших команд/подтверждения со стороны водителя.**

**2.7 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории С*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля в целях выполнения одного бокового маневра (например, по смене полосы) по команде водителя.**

**2.8 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории D*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля в целях указания на возможность выполнения одного бокового маневра (например, по смене полосы), но эта функция реализуется только после подтверждения водителем.**

**2.9 «*Автоматизированная функция рулевого управления категории Е*» означает функцию в системе электронного контроля, когда приведение в действие системы рулевого управления может происходить в результате автоматической оценки сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, возможно, в сочетании с пассивными элементами инфраструктуры, для обеспечения контроля в целях непрерывного определения наличия возможности маневра (например, по смене полосы) и выполнения этих маневров в течение продолжительных периодов времени дальнейших команд/подтверждения со стороны водителя.**

2.**10**~~3~~ «*Сбор данных*» означает процесс буферизации данных РДС в кратковременной энергозависимой памяти, где они постоянно обновляются через равные промежутки времени.

**2.11 «*Корректировочная функция рулевого управления*» означает контрольную функцию в системе электронного контроля, в рамках которой в течение ограниченного промежутка времени изменение угла поворота одного или нескольких колес может обусловливаться автоматической оценкой сигналов, инициируемых на борту транспортного средства, с целью компенсировать неожиданное изменение боковой силы, действующей на транспортное средство, повысить его устойчивость (например, при боковом ветре, различном коэффициенте трения колес о дорожную поверхность («разница коэффициента трения μ»)) либо скорректировать траекторию транспортного средства при выходе из полосы движения (например, во избежание пересечения линии разметки или выезда за пределы проезжей части).**

2.**12**~~4~~ «*Боковая составляющая ΔV*» означает совокупное изменение скорости вдоль поперечной оси, регистрируемое РДС транспортного средства.

2.**13**~~5~~ «*Продольная составляющая ΔV*» означает совокупное изменение скорости вдоль продольной оси, регистрируемое РДС транспортного средства.

2.**14**~~6~~ «*Время срабатывания фронтальной подушки безопасности*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до сигнала на срабатывание, или — в случае многоэтапных систем подушек безопасности — время, истекшее до сигнала на первый этап развертывания (как со стороны водителя, так и со стороны сидящего впереди пассажира).

**2.15 «*Экстренная функция рулевого управления*» означает функцию управления, которая позволяет автоматически обнаруживать ситуацию потенциального столкновения и автоматически активировать систему управления транспортным средством на ограниченный период времени, позволяющую управлять данным транспортным средством в целях предотвращения или смягчения последствий столкновения с препятствием, создающим помеху на траектории данного транспортного средства, или в том случае, когда помеха на траектории данного транспортного средства кажется неминуемой.**

2.**16**~~7~~ «*Время окончания события*» означает момент времени, когда за предшествующий ему интервал продолжительностью 20 мс совокупное значение ΔV уменьшается до 0,8 км/ч и менее, или момент, когда алгоритм обнаружения столкновения в блоке управления подушкой безопасности возвращается в исходное положение.

2.**17**~~8~~ «*Число оборотов двигателя в минуту*» означает:

 a) в случае транспортных средств, приводимых в движение двигателем внутреннего сгорания: количество оборотов в минуту главного коленчатого вала двигателя транспортного средства;

 b) в случае транспортных средств, приводимых в движение не только двигателем внутреннего сгорания: количество оборотов в минуту вала двигателя транспортного средства в точке его входа в коробку передач транспортного средства; и

 c) в случае транспортных средств, приводимых в движение без какого-либо двигателя внутреннего сгорания: количество оборотов в минуту выходного вала устройства (устройств), генерирующего(щих) тягу.

2.**18**~~9~~ «*Положение дроссельной заслонки, в процентах от максимального открытия*» означает заданное водителем ускорение, измеренное датчиком положения дроссельной заслонки в механизме управления акселератором относительно положения, соответствующего полному выжиманию педали акселератора.

2.**19**~~0~~ «*Событие*» означает аварию или другое физическое явление, в результате которого оказывается достигнут или превышен триггерный уровень или же происходит срабатывание какой-либо развертывающейся удерживающей системы, рассчитанной на одно срабатывание, в зависимости от того, какое из этих условий будет выполнено раньше.

2.**20**~~11~~ «*Регистратор данных о событиях*» (РДС) означает устройство или функцию транспортного средства, с помощью которых регистрируются временны́е ряды данных о динамических параметрах транспортного средства за период времени, непосредственно предшествующий событию (например, скорость транспортного средства относительно времени), или во время дорожно-транспортного происшествия (например, изменение ΔV относительно времени), предназначенные для извлечения после аварии. Для целей настоящего определения данные о событиях не включают в себя аудио- и видеоданные.

**2.21 «*Время срабатывания центральной подушки безопасности для защиты от бокового удара с противоположной стороны*» означает время развертывания подушки безопасности, расположенной между водителем и пассажиром, сидящим на переднем сиденье, относительно нулевого момента времени.**

2.**2**~~1~~2 «*Фронтальная подушка безопасности*» означает надувную удерживающую систему, для срабатывания которой не требуется никаких действий со стороны водителя или пассажиров транспортного средства и которая используется во исполнение применимых национальных требований в отношении защиты при лобовом столкновении.

2.**2**~~1~~3 «Если регистрируется» означает, что данные записываются в энергонезависимую память с целью последующей выгрузки.

2.**2**~~1~~4*«Цикл зажигания на момент аварии*» означает **задаваемое ЭУБ РДС** число (количество) циклов переключения режимов на момент аварии начиная с первого использования РДС.

2.**2**~~1~~5 «*Цикл зажигания на момент выгрузки данных*» означает **задаваемое ЭУБ РДС** число (количество) циклов переключения режимов на момент выгрузки данных начиная с первого использования РДС.

**2.26 «*Система предупреждения о выходе из полосы движения*» означает систему предупреждения водителя о непреднамеренном отклонении транспортного средства от полосы, по которой оно движется.**

2.**27**~~16~~ «*Боковое ускорение*» означает составляющую вектора ускорения, действующего на любую точку транспортного средства, которая направлена по оси *y*. Боковое ускорение является положительным, когда оно действует слева направо с точки зрения водителя, находящегося внутри транспортного средства и обращенного лицом по направлению движения вперед.

2.**28**~~17~~ «*Продольное ускорение*» означает составляющую вектора ускорения, действующего на любую точку транспортного средства, которая направлена по оси *x*. Продольное ускорение является положительным, когда оно действует в направлении движения транспортного средства вперед.

2.**29**~~18~~ «*Максимальное значение боковой составляющей ΔV*» означает максимальное значение совокупного изменения скорости транспортного средства вдоль поперечной оси, зарегистрированное РДС.

2.**30**~~19~~ «*Максимальное значение продольной составляющей ΔV*» означает максимальное значение совокупного изменения скорости транспортного средства вдоль продольной оси, зарегистрированное РДС.

2.**31**~~20~~ «*Максимальное значение результирующей ΔV*» означает максимальное скоррелированное по времени значение совокупного изменения скорости по оси, являющейся результатом векторного сложения продольной и поперечной осей, зафиксированное РДС.

2.**32**~~1~~ «*Многоэтапная авария*» означает наступление минимум двух событий таким образом, что начало последнего события отстает от начала первого события не более чем на 5 секунд.

2.**33**~~22~~ «*Энергонезависимая память*» означает память, предназначенную для хранения на полупостоянной основе записанных в РДС данных. Данные, записанные в энергонезависимой памяти, сохраняются после отключения электропитания и могут быть считаны с помощью инструментов и методов извлечения данных РДС.

2.**34**~~23~~ «*Нормальное ускорение*» означает составляющую вектора ускорения, действующего на любую точку транспортного средства, которая направлена по оси *z*. Нормальное ускорение имеет положительное значение, когда оно направлено вниз.

2.**35**~~24~~ «*Тип роста водителя или пассажира*» означает, что в случае сидящего впереди пассажира он относится к категории взрослых, а не детей, а в случае водителя — что он относится к категории лиц высокого роста, как указано в формате данных.

2.**36**~~25~~ «*Задействование*» означает, что на момент события соответствующие системы или датчики являются активными либо могут быть активированы/деактивированы водителем.

2.**37**~~26~~ «*Состояние блокировки подушки безопасности пассажира*» означает состояние подушки безопасности пассажира (заблокирована или не заблокирована).

2.**38**~~27~~ «*Преднатяжитель ремня безопасности*» означает устройство, которое приводится в действие системой датчиков столкновения транспортного средства и устраняет провисание ремней в системе ремней безопасности.

2.**39**~~28~~ «*Запись*» означает процесс сохранения в энергонезависимой памяти собранных РДС данных для их последующего извлечения.

**2.40** **«*Опрокидывание*» означает любой поворот транспортного средства на 90 или более градусов вокруг любой истинной продольной или поперечной оси.**

2.**41**~~29~~ «*Состояние ремня безопасности*» означает сигнал обратной связи от системы безопасности, указывающий на то, пристегнут ли ремень безопасности транспортного средства.

2.**42**~~30~~ «*Состояние позиционного переключателя сиденья в крайнем переднем положении*» означает состояние переключателя, который установлен для определения того, находится ли сиденье в переднем положении.

2.**43**~~1~~ «*Рабочий тормоз включен/выключен*» означает состояние устройства, установленного в системе педали тормоза или подключенного к ней для определения того, отжата ли педаль. Это устройство может включать в себя переключатель педали тормоза или другое устройство управления рабочим тормозом, приводимое в действие водителем.

2.**44**~~32~~ «*Боковая подушка безопасности*» означает любое надувное удерживающее устройство для водителя или пассажира, которое устанавливается в сиденье или боковой конструкции внутри транспортного средства и предназначено для срабатывания в случае бокового удара в целях уменьшения травматизма и/или риска выбрасывания водителя или пассажира.

 *Примечание:* боковые подушки безопасности могут также срабатывать и в других режимах столкновения, определяемых изготовителем транспортного средства.

2.**45**~~33~~ «*Боковая шторка/трубчатая подушка безопасности*» означает любое надувное удерживающее устройство для водителя или пассажира, которое устанавливается в сиденье или боковой конструкции внутри транспортного средства и предназначено для срабатывания в случае бокового удара или опрокидывания для уменьшения травматизма и/или риска выбрасывания водителя или пассажира.

 *Примечание:* боковые шторки/трубчатые подушки безопасности могут также срабатывать и в других режимах столкновения, определяемых изготовителем.

2.**46**~~34~~ «*Скорость по показаниям систем транспортного средства*» означает скорость транспортного средства, показываемую назначенной изготовителем подсистемой, предназначенной для индикации в процессе эксплуатации транспортного средства скорости его движения относительно земли.

2.**47**~~35~~ «*Контроль устойчивости*» означает любое устройство, которое соответствует национальным предписаниям, касающимся «электронных систем контроля устойчивости».

2.**48**~~36~~ «*Поворот рулевого колеса*» означает угловое смещение рулевого колеса, измеренное относительно его нейтрального положения (положения, соответствующего нулевому среднему углу поворота пары управляемых колес).

2.**49**~~37~~ «*Время между событиями 1 и 2*» означает — в случае многоэтапной аварии — время, истекшее с нулевого момента времени первого события до нулевого момента времени второго события.

2.**50**~~38~~ «*Время максимального значения боковой составляющей ΔV*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента, соответствующего максимальному значению совокупного изменения скорости, зарегистрированному РДС по поперечной оси.

2.**51**~~39~~ «*Время максимального значения продольной составляющей ΔV*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента, соответствующего максимальному значению совокупного изменения скорости, зарегистрированному РДС по продольной оси.

2.**52**~~40~~ «*Время максимального значения результирующей ΔV*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента, соответствующего максимальному значению результирующей ΔV, зафиксированному РДС.

2.**53**~~41~~ «*Время срабатывания преднатяжителя ремня безопасности*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента подачи сигнала на срабатывание преднатяжителя ремня безопасности (как со стороны водителя, так и со стороны сидящего впереди пассажира).

2.**54**~~2~~ «*Время срабатывания боковой подушки безопасности/шторки*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента подачи сигнала на срабатывание боковой подушки безопасности или боковой шторки/трубчатой подушки безопасности (как со стороны водителя, так и со стороны сидящего впереди пассажира).

2.**55**~~43~~ «*Время до первого этапа*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента подачи сигнала на первый этап развертывания фронтальной подушки безопасности.

2.**56**~~44~~ «*Время до n-го этапа*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента подачи сигнала на *n*-й этап развертывания фронтальной подушки безопасности (как со стороны водителя, так и со стороны сидящего впереди пассажира).

2.**57**~~45~~ «*Нулевой момент времени*» — это начальная точка отсчета времени для временны̀х маркёров данных РДС о том или ином событии.

2.**58**~~46~~ «*Триггерный уровень*» означает, что значение соответствующего параметра отвечает условиям для записи РДС данных о событии.

**2.59 «*Система контроля давления в шинах*» означает систему, установленную на транспортном средстве и способную выполнять функцию оценки внутреннего давления в шинах либо изменения этого внутреннего давления с течением времени и передавать соответствующую информацию пользователю во время движения транспортного средства.**

2.**60**~~47~~ «*Угол крена транспортного средства*» означает угол между осью *y* транспортного средства и земной поверхностью, определяемый системой датчиков.

2.**61**~~48~~ «*Тип транспортного средства в отношении его регистратора данных о событиях*» означает транспортные средства, не имеющие между собой существенных различий с точки зрения таких важных аспектов, как:

 a) торговое наименование или товарный знак изготовителя;

 b) характерные особенности транспортного средства, которые существенно влияют на эффективность работы РДС; добавление нового(ых) триггерного(ых) параметра(ов), новых данных (элементов) или изменение их формата не рассматриваются в качестве «оказывающих существенное влияние на эффективность работы РДС»;

 c) основные характеристики и конструкция РДС.

2.**62**~~49~~ «*Энергонезависимая память*» означает память, предназначенную для буферизации полученных РДС данных. Память этого типа не позволяет сохранять данные на полупостоянной основе. Данные, попадающие в энергозависимую память, постоянно перезаписываются, не сохраняются в случае отключения электропитания и не могут быть считаны с помощью инструментов и методов извлечения данных РДС.

2.**63**~~50~~ «*Вторичная система обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения*» означает развертывающуюся систему транспортного средства вне пассажирского салона, предназначенную для смягчения связанных с травматизмом последствий для уязвимых участников дорожного движения при столкновении.

2.**64**~~51~~ «*Направление по оси* *x*» означает направление по оси *x* транспортного средства, проходящей параллельно продольной осевой линии транспортного средства. Положительное направление по оси *x* соответствует направлению движения транспортного средства вперед.

2.**65**~~2~~ «*Направление по оси* *y*» означает направление по оси *y* транспортного средства, проходящей перпендикулярно его оси *x* и лежащей в одной горизонтальной плоскости с этой осью. Положительное направление по оси *y* соответствует направлению слева направо с точки зрения водителя, находящегося внутри транспортного средства и обращенного лицом по направлению движения вперед.

2.**66**~~53~~ «*Направление по оси z*» означает направление по оси *z* транспортного средства, расположенной перпендикулярно осям *x* и *y*. Положительное направление по оси *z* соответствует направлению вниз.

2.**67**~~54~~ «*Величина крена транспортного средства*» означает изменение с течением времени угла наклона транспортного средства относительно его оси *х*, определяемое системой датчиков. **Изготовитель указывает направление положительного крена.**

2.**68**~~55~~ «*Скорость рыскания транспортного средства*» означает изменение с течением времени угла наклона транспортного средства относительно его оси *z*, определяемое системой датчиков. **Изготовитель указывает направление положительного рыскания.**

**3. Заявка на официальное утверждение**

3.1 Заявка на официальное утверждение типа транспортного средства в отношении его РДС подается изготовителем транспортного средства или его уполномоченным представителем органу по официальному утверждению Договаривающейся стороны в соответствии с положениями приложения 3 к Соглашению 1958 года.

3.2 К заявке прилагают следующие документы (образец информационного документа содержится в приложении 2):

3.2.1 описание типа транспортного средства в связи с элементами, указанными в пункте 5 ниже, в частности описание места размещения РДС на транспортном средстве, триггерных параметров, объема памяти и устойчивости к высоким значениям замедления и механическим нагрузкам в результате сильного удара;

3.2.2 элементы данных, хранящиеся в РДС, и их формат;

3.2.3 инструкции по извлечению данных из РДС.

3.3 Органу по официальному утверждению или его назначенной технической службе, уполномоченной проводить испытания для официального утверждения, передают транспортное средство, которое является репрезентативным для типа транспортного средства, подлежащего официальному утверждению.

**4. Официальное утверждение**

4.1 Если тип транспортного средства, представленный для официального утверждения на основании настоящих Правил, отвечает требованиям пункта 5 ниже, то данный тип транспортного средства считают официально утвержденным.

4.2 Каждому официально утвержденному типу присваивают номер официального утверждения, первые две цифры которого (в настоящее время 00 для Правил в их первоначальном варианте) указывают на серию поправок, включающих самые последние значительные технические изменения, внесенные в Правила к моменту предоставления официального утверждения. Одна и та же Договаривающаяся сторона не может присвоить этот номер другому типу транспортного средства.

4.3 Договаривающиеся стороны Соглашения, применяющие настоящие Правила, уведомляются об официальном утверждении, распространении официального утверждения, отказе в официальном утверждении, отмене официального утверждения или окончательном прекращении производства типа транспортного средства на основании настоящих Правил посредством карточки сообщения, соответствующей образцу, приведенному в приложении 1 к настоящим Правилам, и документации, представляемой подателем заявки в формате, не превышающем A4 (210 мм × 297 мм) и в соответствующем масштабе, либо в электронном формате.

4.4 На каждом транспортном средстве, соответствующем типу транспортного средства, официально утвержденному на основании настоящих Правил, на видном и легкодоступном месте, указанном в регистрационной карточке официального утверждения, проставляют международный знак официального утверждения, соответствующий образцу, приведенному в приложении 3, и состоящий из:

4.4.1 круга с проставленной в нем буквой «E», за которой следуют:

 a) отличительный номер страны, предоставившей официальное утверждение[[4]](#footnote-4);и

 b) номер настоящих Правил, за которым следуют буква «R», тире и номер официального утверждения, проставленные справа от круга, предписанного в настоящем пункте;

 или

4.4.2 овала с проставленными в нем буквами «UI», за которым следует уникальный идентификатор.

4.5 Знак официального утверждения должен быть четким и нестираемым.

4.6 Прежде чем предоставить официальное утверждение данного типа орган по официальному утверждению проверяет наличие надлежащих условий для обеспечения эффективного контроля за соответствием производства.

**5. Требования**

 Требования, предъявляемые к транспортным средствам, оснащенным РДС, включают в себя требования в отношении элементов данных, формата данных, сбора данных, а также эксплуатационных характеристик и сохраняемости данных в условиях краш-тестов.

5.1 Элементы данных

5.1.1 На каждом транспортном средстве, оснащенном РДС, регистрацию элементов данных, указанных в качестве обязательных, а также элементов данных, регистрация которых является необходимой при определенных минимальных условиях, осуществляют в течение интервала/времени и с частотой дискретизации, которые указаны в таблице 1 приложения 4.

5.2 Формат данных

5.2.1 Данные по каждому из элементов данных регистрируют в соответствии с диапазоном значений, точностью и разрешением, которые указаны в таблице 1 приложения 4.

5.2.2 Данные об изменении ускорения по времени и их формат: в тех случаях, когда это применимо, на этапе записи или на этапе выгрузки данных производят фильтрацию данных об изменении продольного, бокового и нормального ускорения относительно времени, с тем чтобы эти данные включали:

5.2.2.1 временной интервал (ВИ), представляющий собой величину, обратную частоте дискретизации данных по ускорению, и измеряемый в миллисекундах;

5.2.2.2 число начальной точки (ЧНТ), представляющее собой целое число, при умножении которого на ВИ получают время первой точки данных по ускорению относительно нулевого момента времени;

5.2.2.3 число конечной точки (ЧКТ), представляющее собой целое число, при умножении которого на ВИ получают время последней точки данных по ускорению относительно нулевого момента времени; и

5.2.2.4 последовательность из ЧКТ — ЧНТ + 1 значений ускорения начиная с ускорения в момент времени ЧНТ \* ВИ и заканчивая ускорением в момент времени ЧКТ \* ВИ, разделенных между собой временны́м интервалом ВИ.

5.3 Сбор данных

 С помощью РДС на транспортном средстве регистрируют собранные данные, которые сохраняются в памяти согласно положениям пункта 5.3.4 по крайней мере до их извлечения с учетом требований национального или регионального законодательства либо до их перезаписи в соответствии с пунктом 5.3.4.

 В буфере энергонезависимой памяти РДС должны храниться данные, относящиеся по меньшей мере к двум различным событиям.

 Элементы данных по каждому событию должны собираться и записываться РДС, как указано в пункте 5.1, в соответствии со нижеследующими критериями и условиями.

5.3.1 Условия для начала записи данных

 Данные о событии записываются РДС при достижении или превышении одного из следующих триггерных уровней:

5.3.1.1 изменение продольной скорости транспортного средства более чем на 8 км/ч за интервал времени, продолжительность которого составляет 150 мс или менее;

5.3.1.2 изменение боковой скорости транспортного средства более чем на 8 км/ч за интервал времени, продолжительность которого составляет 150 мс или менее;

5.3.1.3 приведение в действие развертывающейся удерживающей системы для водителя или пассажира, рассчитанной на одно срабатывание;

5.3.1.4 приведение в действие вторичной системы обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения.

 Если транспортное средство не оборудовано вторичной системой обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения (УУДД), то положения настоящего документа не требуют осуществлять регистрацию соответствующих данных или устанавливать такие системы. Если же транспортное средство оборудовано такой системой, то после ее срабатывания данные о событии должны быть в обязательном порядке записаны.

5.3.2 Условия для начала блокировки данных

 Находящиеся в памяти данные о событии блокируются, с тем чтобы не допустить их дальнейшей перезаписи данными о последующ~~ем~~**их** событи~~и~~**ях**, при соблюдении приведенных ниже условий:

5.3.2.1 во всех случаях, когда приводится в действие удерживающая система для водителя или пассажира, рассчитанная на одно срабатывание;

5.3.2.2 в случае лобового удара, если транспортное средство не оборудовано удерживающей системой для лобового удара, рассчитанной на одно срабатывание, когда за интервал времени, продолжительность которого составляет 150 мс или менее, изменение скорости транспортного средства в направлении оси *х* превышает 25 км/ч;

5.3.2.3 в случае приведения в действие вторичной системы обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения.

5.3.3 Условия для определения нулевого момента времени

 В качестве нулевого устанавливается момент, соответствующий любому из следующих моментов, который наступит раньше всего:

5.3.3.1 в случае систем с «пробуждающимся» механизмом управления подушками безопасности: момент, когда происходит запуск алгоритма управления удерживающими системами для водителя и пассажиров; или

5.3.3.2 в случае систем с непрерывным осуществлением алгоритма:

5.3.3.2.1 первая точка временнóго интервала, на котором в течение 20 мс достигается значение продольной составляющей совокупной ΔV, превышающее 0,8 км/ч; либо

5.3.3.2.2 в случае регистрации транспортным средством «боковой составляющей ΔV»: первая точка временнóго интервала, на котором в течение 5 мс достигается значение боковой составляющей совокупной ΔV, превышающее 0,8 км/ч; или

5.3.3.3 срабатывание развертываемого удерживающего устройства, рассчитанного на одно срабатывание, или приведение в действие вторичной системы обеспечения безопасности УУДД.

5.3.4 Перезапись данных

5.3.4.1 Если буфер энергонезависимой памяти РДС, свободный от данных о предыдущих событиях, оказывается недоступен, то записанные данные должны — с соблюдением положений пункта 5.3.2 — в хронологическом порядке или согласно иным стратегиям по усмотрению изготовителя перезаписываться данными о текущем событии и предоставляться в распоряжение компетентных органов Договаривающихся сторон.

5.3.4.2 Кроме того, если буфер энергонезависимой памяти РДС, свободный от данных о предыдущих событиях, оказывается недоступен, то запись данных об указанных в пункте 5.3.2 событиях, во время которых происходило срабатывание удерживающей системы, рассчитанной на одно срабатывание, или вторичной системы обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения, всегда должна производиться поверх любых других данных, не заблокированных по пункту 5.3.2.

5.3.5 Сбой электропитания

 Данные, записанные в энергонезависимой памяти, после отключения электропитания сохраняются.

5.4 Эксплуатационные характеристики и сохраняемость данных в условиях краш-тестов

5.4.1 Каждое транспортное средство, подпадающее под действие требований национальных или региональных правил, касающихся проведения испытания на лобовое столкновение, должно отвечать техническим требованиям, изложенным в пункте 5.4.3.

5.4.2 Каждое транспортное средство, подпадающее под действие требований национальных или региональных правил, касающихся проведения испытания на боковой удар, должно отвечать техническим требованиям, изложенным в пункте 5.4.3.

5.4.3 Элементы данных, регистрация которых необходима в соответствии с пунктом 5.1, должны записываться в формате, указанном в пункте 5.2, иметься в наличии на момент завершения краш-теста, а элемент данных, характеризующий полноту записи файла, после испытания должен иметь значение «да». Элементы данных, касающиеся нарушения нормального функционирования во время краш-тестов (например, элементы, связанные с работой двигателя, торможением и т. д.), необязательно должны удовлетворять требованиям в отношении точности или разрешения при проведении этих краш-тестов.

 Данные должны быть доступны для извлечения даже после удара, соответствующего уровню тяжести, установленному в Правилах № 94, 95 или 137 ООН.

5.5 Деактивация регистратора данных о событиях не допускается.

 6. Модификация типа транспортного средства и распространение официального утверждения

6.1 Каждая модификация типа транспортного средства, определенного в пункте 2.x настоящих Правил, доводится до сведения органа по официальному утверждению, который предоставил официальное утверждение для данного типа транспортного средства. В этом случае орган по официальному утверждению может:

6.1.1 либо прийти к заключению, что произведенные модификации не оказывают отрицательного воздействия на условия предоставления официального утверждения, и предоставить распространение официального утверждения;

6.1.2 либо прийти к заключению, что произведенные модификации оказывают отрицательное воздействие на условия предоставления официального утверждения, и, прежде чем предоставлять распространение официального утверждения, затребовать проведение дополнительных испытаний или дополнительных проверок.

6.2 Сообщение о подтверждении официального утверждения или об отказе в официальном утверждении с указанием внесенных изменений направляют Договаривающимся сторонам Соглашения, применяющим настоящие Правила, в соответствии с процедурой, предусмотренной в пункте 4.3 выше.

6.3 Орган по официальному утверждению уведомляет о распространении другие Договаривающиеся стороны посредством карточки сообщения, приведенной в приложении 1 к настоящим Правилам. Он присваивает каждому распространению серийный номер, который считается номером распространения.

 7. Соответствие производства

7.1 Процедуры обеспечения соответствия производства должны соответствовать общим положениям, содержащимся в статье 2 и в приложении 1 к Соглашению (E/ECE/TRANS/505/Rev.3), и отвечать следующим требованиям:

7.2 транспортное средство, официально утвержденное на основании настоящих Правил, должно быть изготовлено таким образом, чтобы оно соответствовало официально утвержденному типу, отвечая при этом требованиям пункта 5 выше;

7.3 орган по официальному утверждению, предоставивший официальное утверждение, может в любое время проверить соответствие методов контроля, применяемых на каждом производственном объекте. Такие проверки обычно проводят с периодичностью один раз в два года.

 8. Санкции, налагаемые за несоответствие производства

8.1 Если не соблюдаются требования, изложенные в пункте 7 выше,
то официальное утверждение типа транспортного средства, предоставленное на основании настоящих Правил, может быть отменено.

8.2 Если какая-либо Договаривающаяся сторона отменяет предоставленное ею ранее официальное утверждение, то она немедленно уведомляет об этом другие Договаривающиеся стороны, применяющие настоящие Правила, посредством карточки сообщения, соответствующей образцу, приведенному в приложении 1 к настоящим Правилам.

 9. Окончательное прекращение производства

 Если держатель официального утверждения полностью прекращает производство типа транспортного средства, официально утвержденного на основании настоящих Правил, то он информирует об этом
орган по официальному утверждению, предоставивший официальное утверждение, который в свою очередь немедленно информирует об этом другие Договаривающиеся стороны Соглашения, применяющие настоящие Правила, посредством карточки сообщения, соответствующей образцу, приведенному в приложении 1 к настоящим Правилам.

**10. Названия и адреса технических служб, уполномоченных проводить испытания для официального утверждения, и органов по официальному утверждению типа**

 Договаривающиеся стороны Соглашения, применяющие настоящие Правила, сообщают в Секретариат Организации Объединенных Наций[[5]](#footnote-5) названия и адреса технических служб, уполномоченных проводить испытания для официального утверждения, а также органов по официальному утверждению, которые предоставляют официальные утверждения и которым следует направлять регистрационные
карточки официального утверждения, распространения официального утверждения, отказа в официальном утверждении или отмены официального утверждения.

**11. Переходные положения**

11.1 Начиная с официальной даты вступления в силу поправок серии 01 ни одна из Договаривающихся сторон, применяющих настоящие Правила, не отказывает в предоставлении или признании официальных утверждений типа на основании настоящих Правил с внесенными в них поправками серии 01.

11.2 Начиная с 1 июля 2024 года Договаривающиеся стороны, применяющие настоящие Правила, не обязаны признавать официальные утверждения типа на основании первоначального варианта настоящих Правил, впервые предоставленные после 1 июля 2024 года.

11.3 До 1 июля 2026 года Договаривающиеся стороны, применяющие настоящие Правила, признают официальные утверждения типа на основании первоначального варианта настоящих Правил, впервые предоставленные до 1 июля 2024 года.

11.4 Начиная с 1 июля 2026 года Договаривающиеся стороны, применяющие настоящие Правила, не обязаны признавать официальные утверждения типа, предоставленные на основании первоначального варианта настоящих Правил.

11.5 Независимо от положений пункта 11.4 Договаривающиеся стороны, применяющие настоящие Правила, продолжают признавать официальные утверждения типа, предоставленные на основании первоначального варианта настоящих Правил и касающиеся транспортных средств, которые не затронуты изменениями, внесенными на основании поправок серии 1.

11.6 Договаривающиеся стороны, применяющие настоящие Правила, не отказывают в предоставлении или распространении официальных утверждений типа на основании любой предыдущей серии поправок к настоящим Правилам.

**Приложение 1**

 Сообщение

(максимальный формат: A4 (210 × 297 мм))

[[6]](#footnote-6)

|  |  |
| --- | --- |
| направленное: | (название административного органа)    |

касающееся[[7]](#footnote-7)2: предоставления официального утверждения

 распространения официального утверждения

 отказа в официальном утверждении

 отмены официального утверждения

 окончательного прекращения производства

типа транспортного средства в отношении регистратора данных о событиях (РДС) на основании Правил № [XXX] ООН

Официальное утверждение №:

Причина(ы) распространения официального утверждения (если применимо):

1. Торговое наименование или товарный знак транспортного средства:

2. Тип транспортного средства:

3. Наименование и адрес изготовителя:

4. В соответствующих случаях наименование и адрес представителя изготовителя:

5. Краткое описание транспортного средства:

6. Техническая служба, уполномоченная проводить испытания для официального утверждения:

6.1 Дата протокола, выданного этой службой:

6.2 Номер протокола, выданного этой службой:

7. Официальное утверждение предоставлено/в официальном утверждении отказано/официальное утверждение распространено/официальное утверждение отменено2:

8. Место проставления знака официального утверждения на транспортном средстве:

9. Место:

10. Дата:

11. Подпись:

12. Перечень документов, которые были переданы органу по официальному утверждению, предоставившему официальное утверждение, содержится в приложении к настоящему сообщению.

**Приложение 2**

  Информационный документ для официального утверждения типа транспортного средства в отношении регистратора данных о событиях (РДС)

Документ должен включать содержание.

Любые чертежи должны представляться в надлежащем масштабе и в достаточно подробном виде на листах формата А4 или кратного ему формата.

Фотографии, если таковые имеются, должны быть достаточно подробными.

 Общие положения

1. Торговое наименование или товарный знак транспортного средства:

2. Тип транспортного средства:

3. Средства идентификации типа при наличии соответствующей маркировки на транспортном средстве:

4. Место расположения маркировки:

5. Место расположения и способ проставления знака официального утверждения:

6. Категория транспортного средства:

7. Наименование и адрес изготовителя:

8. Адрес(а) сборочного(ых) предприятия(ий):

9. Фотография(и) и/или чертеж(и) репрезентативного транспортного средства:

10. РДС

10.1 Марка (торговое наименование изготовителя):

10.2 Тип и общее(ие) коммерческое(ие) описание(я):

10.3 Чертеж(и) и/или фотографии, показывающие местоположение и способ крепления РДС на транспортном средстве:

10.4 Описание порогового параметра:

10.5 Описание любого другого значимого параметра (объем памяти, устойчивость к высоким значениям замедления и механическим нагрузкам в результате сильного удара и т. д.):

10.6 Элементы данных, хранящиеся в РДС, и их формат:

| *Элемент данных* | *Интервал/время регистрации (относительно нулевого момента времени)* | *Частота дискретизации (количество отсчетов в секунду)* | *Минимальный диапазон* | *Точность* | *Разрешение* |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
|  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |
|  |  |  |  |  |  |

10.7 Инструкции по извлечению данных из РДС:

**Приложение 3**

 Схемы знаков официального утверждения

(см. пункты 4.4–4.4.2 настоящих Правил)



XXXR − 00185

a = 8 мм мин.

 Приведенный выше знак официального утверждения, проставленный на транспортном средстве, указывает, что данный тип транспортного средства в отношении его РДС был официально утвержден в Германии (Е 1) на основании Правил № [XXX] ООН. Первые две цифры номера официального утверждения указывают, что официальное утверждение было предоставлено в соответствии с требованиями Правил № [XXX] ООН в их первоначальном варианте.

UI

a/3

270650

a/2

2a/3

a ≥ 8 мм

a

 Вышеприведенный уникальный идентификатор указывает, что соответствующий тип был официально утвержден и что доступ к информации об этом официальном утверждении типа можно получить через защищенную базу данных ООН в Интернете с помощью уникального идентификатора 270650. Нули в начале номера уникального идентификатора в знаке официального утверждения могут быть опущены.

Приложение 4

 Элементы данных и их формат[[8]](#footnote-8)

 Таблица 1

| *Элемент данных* | *Условие для выполнения требования*[[9]](#footnote-9) | *Интервал/время регистрации*[[10]](#footnote-10) *(относительно нулевого момента времени)* | *Частота дискретизации (количество отсчетов в секунду)* | *Минимальный диапазон* | *Точность*[[11]](#footnote-11) | *Разрешение* | *Регистрация события(ий), относящегося(ихся)*[[12]](#footnote-12) |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Продольная составляющая ΔV | Обязательно—не требуется при регистрации продольного ускорения с частотой ≥500 Гц в пределах надлежащего диапазона и с разрешением, необходимым для расчета ΔV с требуемой точностью | 0–250 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | 100 | От –100 км/ч до +100 км/ч | ±10 % | 1 км/ч | к плоскости |
| Максимальное значение продольной составляющей ΔV | Обязательно — не требуется при регистрации продольного ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | От –100 км/ч до +100 км/ч | ±10 % | 1 км/ч | к плоскости |
| Время максимального значения продольной составляющей ΔV | Обязательно — не требуется при регистрации продольного ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | ±3 мс | 2,5 мс | к плоскости |
| Скорость по показаниям систем транспортного средства | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | От 0 км/ч до 250 км/ч | ±1 км/ч | 1 км/ч | к плоскостик УУДД |
| Положение дроссельной заслонки, в % от максимального открытия (или в % от полного выжимания педали акселератора) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | От 0 до 100 % | ±5 % | 1 % | к плоскостик опрокидыванию к УУДД |
| Рабочий тормоз, вкл./выкл. | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Вкл. или выкл. | Н/П | Вкл. или выкл. | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Цикл зажигания на момент аварии | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | От 0 до 60 000 | ±1 цикл | 1 цикл | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Цикл зажигания на момент выгрузки данных | Обязательно | На момент выгрузки данных[[13]](#footnote-13) | Н/П | От 0 до 60 000 | ±1 цикл | 1 цикл | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Состояние ремня безопасности водителя | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | к плоскостик опрокидыванию |
| Предупреждающий сигнал подушки безопасности[[14]](#footnote-14) | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Вкл. или выкл. | Н/П | Вкл. или выкл. | к плоскостик опрокидыванию |
| Время срабатывания фронтальной подушки безопасности со стороны водителя (в случае одноэтапной системы) или время до первого этапа ее развертывания (в случае многоэтапной системы)  | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскости |
| Время срабатывания фронтальной подушки безопасности со стороны сидящего впереди пассажира (в случае одноэтапной системы) или время до первого этапа ее развертывания (в случае многоэтапной системы)**[[15]](#footnote-15)** | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскости |
| Число событий в случае многоэтапной аварии | Если регистрируется~~8~~**[[16]](#footnote-16)** | Во время события | Н/П | 1 или более | Н/П | 1 или более | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Время между событиями 1 и 2 | Обязательно | По мере необходимости | Н/П | 0–5,0 сек | ±0,1 сек | 0,1 сек | к плоскостик опрокидыванию |
| Файл записан полностью (да, нет) | Обязательно | После всех остальных данных | Н/П | Да или нет | Н/П | Да или нет | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Боковое ускорение(после аварии) | Если регистрируется | 0–250 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | 500 | От –50 до +50 g | ±10 % | 1 g | к плоскостик опрокидыванию |
| Продольное ускорение(после аварии) | Если регистрируется | 0–250 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | 500 | От –50 до +50 g | ±10 % | 1 g | к плоскости |
| Нормальное ускорение(после аварии) | Если регистрируется | [~~От –1,0 до 5,0 сек~~ **Может регистрироваться с любым временны́м интервалом**~~9~~**[[17]](#footnote-17)**] | 10 Гц | От –5 до +5 g | ±10 % | 0,5 g | к опрокидыванию |
| Боковая составляющая ΔV | Обязательно — не требуется при регистрации бокового ускорения с частотой ≥500 Гц в пределах надлежащего диапазона и с разрешением, необходимым для расчета ΔV с требуемой точностью | 0–250 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | 100 | От –100 км/ч до +100 км/ч | ±10 % | 1 км/ч | к плоскости |
| Максимальное значение боковой составляющей ΔV | Обязательно — не требуется при регистрации бокового ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | От –100 км/ч до +100 км/ч | ±10 % | 1 км/ч | к плоскости |
| Время максимального значения боковой составляющей ΔV | Обязательно — не требуется при регистрации бокового ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | ±3 мс | 2,5 мс | к плоскости |
| Время максимального значения результирующей ΔV | Обязательно — не требуется при регистрации соответствующего ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | ±3 мс | 2,5 мс | к плоскости |
| Число оборотов двигателя в минуту | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | От 0 до 10 000 об/мин | ±100 об/мин~~10~~**[[18]](#footnote-18)** | 100 об/мин | к плоскостик опрокидыванию |
| Угол крена транспортного средства | Если регистрируется | [~~От –1,0 до 5,0 сек~~ **Может регистрироваться с любым временны́м интервалом**~~9~~**10**] | 10 | От –1080 град. до +1080 град. | ±10 % | 10 град. | к опрокидыванию |
| Величина крена транспортного средства | Обязательно, если установлена и используется в алгоритме управления системы защиты от опрокидывания | [~~От –1,0 до 5,0 сек~~**Может регистрироваться с любым временны́м интервалом10**~~11~~] | 10 | От –240 до +240 град./сек | ±10 %[[19]](#footnote-19) | **4**~~1~~ град./сек | к опрокидыванию |
| Функциональная активность ~~АБС~~ **антиблокировочной тормозной системы** | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Неисправна, **не задействована,** **задействована** ~~активна, задействована~~~~13~~ | Н/П | Неисправна, **не задействована,** **задействована** ~~активна, задействована~~~~12~~ | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Контроль устойчивости | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Неисправен, вкл., выкл., **задействован**~~12~~ | Н/П | Неисправен, вкл., выкл., **задействован**~~12~~ | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Поворот рулевого колеса | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | От –250 град. по часовой стрелке до +250 град. против часовой стрелки | ±5 % | ±1 % | к плоскостик опрокидыванию к УУДД |
| Состояние ремня безопасности сидящего впереди пассажира**8** | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | к плоскостик опрокидыванию  |
| Состояние блокировки подушки безопасности сидящего впереди пассажира**8** | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Заблокирована или не заблокирована | Н/П | Заблокирована или не заблокирована | к плоскостик опрокидыванию |
| Время до n-го этапа развертывания фронтальной подушки безопасности со стороны водителя**13**~~14~~ | Обязательно, если со стороны водителя установлена фронтальная подушка безопасности с многоэтапным нагнетательным устройством | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскости |
| Время до n-го этапа развертывания фронтальной подушки безопасности со стороны сидящего впереди пассажира**[[20]](#footnote-20)**~~14~~ **8** | Обязательно, если со стороны сидящего впереди пассажира установлена фронтальная подушка безопасности с многоэтапным нагнетательным устройством | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскости |
| Время срабатывания боковой подушки безопасности со стороны водителя | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскости |
| Время срабатывания боковой подушки безопасности со стороны сидящего впереди пассажира | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскости |
| Время срабатывания боковой шторки/трубчатой подушки безопасности со стороны водителя | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскостик опрокидыванию |
| Время срабатывания боковой шторки/трубчатой подушки безопасности со стороны пассажира | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскостик опрокидыванию |
| Время срабатывания преднатяжителя ремня безопасности со стороны водителя | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскостик опрокидыванию |
| Время срабатывания преднатяжителя ремня безопасности со стороны сидящего впереди пассажира**8** | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскостик опрокидыванию |
| Состояние позиционного переключателя сиденья водителя в крайнем переднем положении | Обязательно, если установлен и служит для обеспечения срабатывания | –1,0 сек | Н/П | Да или нет | Н/П | Да или нет | к плоскостик опрокидыванию |
| Состояние позиционного переключателя сиденья сидящего впереди пассажира в крайнем переднем положении**8** | Обязательно, если установлен и служит для обеспечения срабатывания | –1,0 сек | Н/П | Да или нет | Н/П | Да или нет | к плоскостик опрокидыванию |
| Тип роста водителя | Если регистрируется | –1,0 сек | Н/П | 5-й процентиль женщин или выше | Н/П | Да или нет | к плоскостик опрокидыванию |
| Тип роста сидящего впереди пассажира**8** | Если регистрируется | –1,0 сек | Н/П | Американский АИМ HIII 6-летнего ребенка или АИМ Q6 либо манекен меньшего размера | Н/П | Да или нет | к плоскостик опрокидыванию |
| Состояние ремней безопасности сидящих сзади пассажиров**[[21]](#footnote-21)** | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Пристегнуты, не пристегнуты | Н/П | Пристегнуты, не пристегнуты | к плоскостик опрокидыванию |
| Состояние предупреждающего сигнала системы контроля давления в шинах ~~(СКДШ)~~ | Обязательно | –1,0 секунда относительно нулевого момента времени | Н/П | Н/П | Н/П | Вкл., выкл. | к плоскостик опрокидыванию |
| Продольное ускорение(до аварии) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 Гц | От –1,5 g до +1,5 g | ±10 % | 0,1 g | к плоскостик УУДД |
| Боковое ускорение(до аварии) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 Гц | От –1,0 g до +1,0 g | ±10 % | 0,1 g | к плоскости  |
| Скорость рыскания | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | От –75 до +75 град./сек | ±10 % от полного диапазона значений датчика | 0,1 | к плоскостик опрокидыванию |
| Состояние противопробуксовочной тормозной системы | Обязательно в отсутствие системы ~~ЭКУ~~ **контроля устойчивости** | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | ~~Н/П~~**Неисправна, вкл., выкл., задействована** | Н/П | ~~Активна, неисправна, выкл. либо вкл., но без задействования~~**Неисправна, вкл., выкл., задействована** | к плоскостик опрокидыванию |
| Состояние ~~ОСЭТ~~ **опережающей системы экстренного торможения** | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | ~~Активна, задействована, неисправна, выкл., не активна~~**Неисправна,** **деактивирована, вкл., но без** **задействования,****вкл. с подачей предупреждающего сигнала, но без задействования,** **задействована** | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Система поддержания заданной скорости | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | Активна, неисправна, выкл., вкл., но без задействования | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Состояние адаптивной системы поддержания заданной скорости (система автоматизированного вождения, уровень 1) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | Активна, неисправна, выкл., вкл., но без задействования | к плоскостик УУДДк опрокидыванию |
| Время срабатывания вторичной системы обеспечения безопасности ~~УУДД~~ **уязвимых участников дорожного движения** | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к УУДД |
| Состояние предупреждающего сигнала вторичной системы обеспечения безопасности ~~УУДД~~ **уязвимых участников дорожного движения**[[22]](#footnote-22) | Обязательно | От –1,1 до 0 сек относительно нулевого момента времени | Н/П | Н/П | Н/П | Вкл. или выкл. | к УУДД |
| Состояние ремня безопасности сидящего впереди пассажира в среднем положении регулировки | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | к плоскостик опрокидыванию |
| **Время срабатывания** **ц**~~Ц~~ентральн~~ая~~**ой** подушк~~а~~**и** безопасности для защиты от бокового удара с противоположной стороны**8** | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | к плоскостик опрокидыванию |
| Состояние системы предупреждения о выходе из полосы движения | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, ~~выкл.,~~ вкл. без подачи предупреждающего сигнала, ~~вкл. — предупреждающий сигнал слева, вкл. — предупреждающий сигнал справа~~ **деактивирована,** **предупреждающий сигнал слева,** **предупреждающий сигнал справа** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние корректировочной функции рулевого управления ~~(КФРУ)~~ | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., вкл. без задействования, ~~вкл. — полное задействование~~ **задействована** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние экстренной функции рулевого управления ~~(ЭФРУ)~~ | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., вкл. без задействования, ~~вкл. — полное задействование~~ **задействована** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние автоматизированной функции рулевого управления ~~(АФРУ)~~ категории А | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., ~~вкл. без задействования, вкл. — полное задействование~~ **режим ожидания, активна[[23]](#footnote-23)** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние автоматизированной функции рулевого управления ~~(АФРУ)~~ категории B1 | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., ~~вкл. без задействования, вкл. — полное задействование~~ **режим ожидания, активна16** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние автоматизированной функции рулевого управления ~~(АФРУ)~~ категории B2 | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., ~~вкл. без задействования, вкл. — полное задействование~~ **режим ожидания, активна16** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние автоматизированной функции рулевого управления ~~(АФРУ)~~ категории C | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., ~~вкл. без задействования, вкл. — полное задействование~~ **режим ожидания, активна16** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние автоматизированной функции рулевого управления ~~(АФРУ)~~ категории D | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., ~~вкл. без задействования, вкл. — полное задействование~~ **режим ожидания, активна16** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние автоматизированной функции рулевого управления ~~(АФРУ)~~ категории E | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Н/П | Н/П | Неисправна, выкл., ~~вкл. без задействования, вкл. — полное задействование~~ **режим ожидания, активна16** | **к плоскости****к опрокидыванию****[к УУДД]** |
| Состояние системы вызова экстренных оперативных служб | Обязательно | Во время события | Н/П | Н/П | Н/П | Неисправна, вкл. без автоматического инициирования экстренного вызова, вкл. — автоматическое инициирование экстренного вызова | **к плоскости****к УУДД****к опрокидыванию** |

1. \* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2021 год, изложенной в предлагаемом бюджете по программам на 2021 год (A/75/6 (разд. 20), п. 20.51), Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять правила ООН в целях улучшения характеристик транспортных средств. Настоящий документ представлен в соответствии с этим мандатом. [↑](#footnote-ref-1)
2. Номера страниц будут добавлены позднее. [↑](#footnote-ref-2)
3. В соответствии с определениями, содержащимися в разделе 2 Сводной резолюции о конструкции транспортных средств (СР.3) (документ ECE/TRANS/WP.29/78/Rev.6) — [www.unece.org/trans/main/wp29/wp29wgs/wp29gen/wp29resolutions.html](http://www.unece.org/trans/main/wp29/wp29wgs/wp29gen/wp29resolutions.html). [↑](#footnote-ref-3)
4. Отличительные номера Договаривающихся сторон Соглашения 1958 года указаны в приложении 3 к Сводной резолюции о конструкции транспортных средств (СР.3), документ ECE/TRANS/WP.29/78/Rev.6 — [www.unece.org/trans/main/wp29/wp29wgs/wp29gen/wp29resolutions.html](http://www.unece.org/trans/main/wp29/wp29wgs/wp29gen/wp29resolutions.html). [↑](#footnote-ref-4)
5. Это делается с помощью онлайновой платформы («/343 Application»), предоставляемой ЕЭК ООН и предназначенной для обмена такой информацией: <https://www.unece.org/trans/main/wp29/datasharing.html>. [↑](#footnote-ref-5)
6. 1 Отличительный номер страны, которая предоставила/распространила/отменила официальное утверждение/отказала в официальном утверждении (см. положения настоящих Правил, касающиеся официального утверждения). [↑](#footnote-ref-6)
7. 2 Ненужное вычеркнуть. [↑](#footnote-ref-7)
8. Указанные ниже требования, предъявляемые к формату, представляют собой минимальные требования, и изготовители могут выходить за их рамки. [↑](#footnote-ref-8)
9. Требование «обязательно» оговаривается условиями, подробно изложенными в разделе 1. [↑](#footnote-ref-9)
10. Данные, касающиеся периода до аварии, и данные об аварии не синхронизированы между собой. В период, предшествующий аварии, требуемая точность интервала дискретизации составляет от –0,1 до 1,0 сек (т. е. T = –1 должно происходить в интервале от –1,1 до 0 сек). [↑](#footnote-ref-10)
11. Требование в отношении точности действует только в пределах диапазона физического датчика. Если измерения, регистрируемые датчиком, выходят за пределы номинального диапазона его значений, то в регистрируемом элементе указывается, в какой момент времени измерение впервые вышло за пределы номинального диапазона значений датчика. [↑](#footnote-ref-11)
12. К событиям в «плоскости» относятся события, наступающие согласно пунктам 5.3.1.1, 5.3.1.2, и 5.3.1.3, а к событиям, затрагивающим «УУДД», — события, наступающие согласно пункту 5.3.1.4. [↑](#footnote-ref-12)
13. Цикл зажигания на момент выгрузки данных должен регистрироваться не в момент аварии, а в процессе выгрузки данных. [↑](#footnote-ref-13)
14. Предупреждающий сигнал подушки безопасности является индикатором готовности, указанным в национальных требованиях к подушкам безопасности, и может также включаться для указания на наличие неисправности в какой-либо другой части развертывающейся удерживающей системы. [↑](#footnote-ref-14)
15. **Данный элемент перечисляется *n* раз — по одному разу для каждого устройства.** [↑](#footnote-ref-15)
16. ~~8~~ «Если регистрируется» означает, что данные записываются в энергонезависимую память с целью последующей выгрузки. [↑](#footnote-ref-16)
17. ~~9~~ Может регистрироваться с любым временны́м интервалом, при этом рекомендованный интервал составляет от –1,0 до 5,0 сек. [↑](#footnote-ref-17)
18. ~~10~~ Эти элементы не обязательно должны удовлетворять требованиям в отношении точности и разрешения в ходе указанных краш-тестов.

 ~~11~~ ~~«Угол крена транспортного средства» может регистрироваться с любым временны́м интервалом, при этом рекомендованный интервал составляет от –1,0 до 5,0 сек.~~ [↑](#footnote-ref-18)
19. 12 От полного диапазона значений датчика.

 ~~13~~ ~~Изготовителями могут предусматриваться другие состояния системы.~~ [↑](#footnote-ref-19)
20. ~~14~~ Данный элемент перечисляется *n* – 1 раз — по одному разу для каждого этапа развертывания многоэтапной системы подушек безопасности. [↑](#footnote-ref-20)
21. **Данный элемент перечисляется *n* раз – по одному разу для каждого устройства во 2-м
и 3-м рядах.** [↑](#footnote-ref-21)
22. 15 Допускается возможность комбинирования различных индикаторов состояния системы обеспечения безопасности с предупреждающим сигналом подушки безопасности. [↑](#footnote-ref-22)
23. **Неисправна = неисправность функции, выкл. = выкл. согласно Правилам № 79, режим ожидания = АФРУ не задействована, активна = АФРУ вкл. без задействования или АФРУ вкл. и задействована.** [↑](#footnote-ref-23)