|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|  | Организация Объединенных Наций | | ECE/TRANS/WP.29/GRVA/2021/12 | |
| _unlogo | | **Экономический  и Социальный Совет** | | Distr.: General  20 November 2020  Russian  Original: English |

**Европейская экономическая комиссия**

Комитет по внутреннему транспорту

**Всемирный форум для согласования правил  
в области транспортных средств**

**Рабочая группа по автоматизированным/автономным   
и подключенным транспортным средствам**

**Девятая сессия**Пункт 6 а) предварительной повестки дня  
**Правила № 79 ООН (оборудование рулевого управления):  
Автоматизированная функция рулевого управления**

Предложение по поправкам к Правилам № 79 ООН (оборудование рулевого управления)

Представлено экспертами от Международной организации предприятий автомобильной промышленности[[1]](#footnote-1)\*

Данное предложение было подготовлено экспертами от Международной организации предприятий автомобильной промышленности (МОПАП). В его основу положен неофициальный документ GRVA-07-17. Изменения к действующему тексту Правил выделены жирным шрифтом в случае новых элементов или зачеркиванием  
в случае исключенных элементов.

I. Предложение

*Пункты 5.6.1.2.1 и 5.6.1.2.2* изменить следующим образом (пункт 5.6.1.2 приводится только для справки):

«5.6.1.2 Дополнительные положения о системах ДУП

5.6.1.2.1 Парковочные маневры инициируются водителем, но контролируются системой. Непосредственное воздействие на направление движения, ускорение и торможение с помощью устройства дистанционного управления **или с помощью движения водителя** должно быть исключено.

5.6.1.2.2 Во время парковочного маневра требуется **либо** постоянная активация устройства дистанционного управления водителем, **либо, в качестве альтернативного варианта (для систем, основанных на детекции положения и движения водителя), непрерывное движение водителя в том же продольном направлении**».

*Пункт 5.6.1.2.3* изменить следующим образом:

«5.6.1.2.3 **В случае систем, основанных на постоянной активации устройства дистанционного управления, транспортное средство должно немедленно останавливаться,** если:

**a)** постоянная активация прервана; или

**b)** расстояние между транспортным средством и устройством дистанционного управления превышает установленный максимальный рабочий диапазон ДУП (SRCPmax); или

**с)** происходит потеря сигнала между устройством дистанционного управления и транспортным средством.

~~то транспортное средство должно немедленно останавливаться.~~

**В случае систем, основанных на детекции положения и движения водителя, транспортное средство должно немедленно останавливаться, если:**

**a) непрерывное движение водителя прерывается; или**

**b) расстояние между транспортным средством и устройством дистанционного управления превышает установленный максимальный рабочий диапазон ДУП (SRCPmax); или**

**с) детекция водителя более невозможна**».

*Включить новый пункт 5.6.1.3.1.4* следующего содержания:

«**5.6.1.3.1.4 В случае систем ДУП, основанных на детекции положения и движения водителя, изготовитель должен предоставлять техническим органам разъяснение в отношении того, каким образом идентифицируется лицо, являющееся водителем, и каким образом это лицо отслеживается**».

II. Обоснование

1. Цель настоящего предложения заключается в том, чтобы обеспечить возможность для использования варианта, представляющего собой альтернативу постоянной активации устройства дистанционного управления.

2. В этом предложении предлагается использовать непрерывное движение водителя в качестве альтернативного способа, помогающего водителю сохранять внимание.

3. Использование такого альтернативного способа требует от водителя участия и помогает ему сконцентрировать свое внимание на том, что происходит в непосредственной близости от транспортного средства.

4. Дополнительная справочная информация содержится в неофициальном документе GRVA-05-47.

1. \* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2021 год, изложенной в предлагаемом бюджете по программам на 2021 год (A/75/6 (разд. 20), п. 20.51), Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять правила ООН в целях улучшения характеристик транспортных средств. Настоящий документ представлен  
   в соответствии с этим мандатом. [↑](#footnote-ref-1)