



Европейская экономическая комиссия**Комитет по внутреннему транспорту****Всемирный форум для согласования правил
в области транспортных средств****Рабочая группа по автоматизированным/автономным
и подключенным транспортным средствам****Седьмая сессия**

Женева, 21–25 сентября 2020 года

Пункт 6 а) предварительной повестки дня

Правила № 79 ООН (оборудование рулевого управления):**Автоматизированная функция рулевого управления****Предложение по дополнению к поправкам серии 03
к Правилам № 79 ООН (оборудование рулевого
управления)****Представлено экспертом от Международного комитета по осмотру
автотранспортных средств (МКТОТ)***

Воспроизведенный ниже текст был подготовлен экспертом от Международного комитета по осмотру автотранспортных средств (МКТОТ). В настоящем документе, в основу которого положен неофициальный документ GRVA-05-50, предлагаются поправки к поправкам серии 03 к пункту 3.5 (Испытания АФРУ категории С) приложения 8 (Требования к испытаниям корректировочной и автоматической функций рулевого управления (АФРУ)) к Правилам № 79 ООН, для того чтобы уточнить, что активирование системы в рамках процедуры испытания необходимо только тогда, когда система еще не активирована. Изменения к существующему тексту Правил выделены жирным шрифтом в случае новых положений или зачеркиванием в случае исключенных элементов.

* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2020 год, изложенной в предлагаемом бюджете по программам на 2020 год (A/74/6 (часть V, раздел 20), пункт 20.37), Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять Правила Организации Объединенных Наций в целях повышения эффективности автотранспортных средств. Настоящий документ представлен в соответствии с этим мандатом.



I. Предложение

Приложение 8, пункт 3.5.1.1 изменить следующим образом:

«3.5.1.1 Испытуемое транспортное средство движется по полосе прямого испытательного трека, имеющего не менее двух полос движения в одном и том же направлении с дорожной разметкой по обе стороны полосы. Скорость транспортного средства составляет $V_{\text{min}} + 10$ км/ч.

АФРУ категории С активируется (в режиме ожидания), а другое транспортное средство, **если только система уже не активирована в соответствии с пунктом 5.6.4.8.3**, приближается сзади в целях активирования системы, как это указано выше в пункте 5.6.4.8.3.

Приближающееся транспортное средство должно затем полностью обогнать испытуемое транспортное средство.

После этого водителем инициируется переход на сопредельную полосу.

В ходе испытания регистрируют боковое ускорение и боковой рывок».

Приложение 8, пункт 3.5.2.1 изменить следующим образом:

«3.5.2.1 Для минимальной скорости активации V_{min} в рамках соответствующего испытания за основу принимается $V_{\text{app}} = 130$ км/ч.

Испытуемое транспортное средство движется по полосе прямого испытательного трека, имеющего не менее двух полос движения в одном и том же направлении с дорожной разметкой по обе стороны полосы.

Скорость транспортного средства составляет $V_{\text{min}} - 10$ км/ч.

АФРУ категории С активируется (в режиме ожидания), а другое транспортное средство, **если только система уже не активирована в соответствии с пунктом 5.6.4.8.3**, приближается сзади в целях активирования системы, как это указано выше в пункте 5.6.4.8.3.

Приближающееся транспортное средство должно затем полностью обогнать испытуемое транспортное средство.

Затем водителем инициируется порядок смены полосы.

Условия испытания выполнены, если маневра по смене полосы не проводится».

Приложение 8, пункт 3.5.2.2.1 изменить следующим образом:

«3.5.2.2.1 Испытуемое транспортное средство движется по полосе прямого испытательного трека, имеющего не менее двух полос движения в одном и том же направлении с дорожной разметкой по обе стороны полосы.

Скорость транспортного средства составляет $V_{\text{min}} - 10$ км/ч.

АФРУ категории С активируется (в режиме ожидания), а другое транспортное средство, **если только система уже не активирована в соответствии с пунктом 5.6.4.8.3**, приближается сзади в целях активирования системы, как это указано выше в пункте 5.6.4.8.3.

Приближающееся транспортное средство должно затем полностью обогнать испытуемое транспортное средство.

Затем водителем инициируется порядок смены полосы.

Условия испытания выполнены, если маневра по смене полосы не проводится».

Приложение 8, пункт 3.5.2.2.2 изменить следующим образом:

«3.5.2.2.2 Испытуемое транспортное средство движется по полосе прямого испытательного трека, имеющего не менее двух полос движения в одном и том же направлении с дорожной разметкой по обе стороны полосы.

Скорость транспортного средства составляет $V_{\text{min}} + 10$ км/ч.

АФРУ категории С активируется (в режиме ожидания), а другое транспортное средство, **если только система уже не активирована в соответствии с пунктом 5.6.4.8.3**, приближается сзади в целях активирования системы, как это указано выше в пункте 5.6.4.8.3.

Приближающееся транспортное средство должно затем полностью обогнать испытуемое транспортное средство.

Затем водителем инициируется порядок смены полосы.

Условия испытания выполнены, если производится маневр по смене полосы».

Приложение 8, пункт 3.5.3.1 изменить следующим образом:

«3.5.3.1 Испытуемое транспортное средство движется по полосе прямого испытательного трека, имеющего не менее двух полос движения в одном и том же направлении с дорожной разметкой по обе стороны полосы.

Скорость транспортного средства составляет $V_{\text{min}} + 10$ км/ч.

АФРУ категории С активируется (в режиме ожидания), а другое транспортное средство, **если только система уже не активирована в соответствии с пунктом 5.6.4.8.3**, приближается сзади в целях активирования системы, как это указано выше в пункте 5.6.4.8.3.

Приближающееся транспортное средство должно затем полностью обогнать испытуемое транспортное средство.

После этого водителем инициируется переход на сопредельную полосу.

Водитель твердо контролирует орган рулевого управления для продолжения движения транспортного средства по прямой.

Усилие, приложенное водителем к органу рулевого управления во время маневра с переходом из автоматизированного режима в ручной, регистрируют».

Приложение 8, пункт 3.5.4.1 изменить следующим образом:

«3.5.4.1 Испытуемое транспортное средство движется по полосе прямого испытательного трека, имеющего не менее двух полос движения в одном и том же направлении с дорожной разметкой по обе стороны полосы.

Скорость транспортного средства составляет $V_{\text{min}} + 10$ км/ч.

АФРУ категории С активируется (в режиме ожидания), а другое транспортное средство, **если только система уже не активирована в соответствии с пунктом 5.6.4.8.3**, приближается сзади в целях активирования системы, как это указано выше в пункте 5.6.4.8.3.

Приближающееся транспортное средство должно затем полностью обогнать испытуемое транспортное средство.

Затем водителем инициируется порядок смены полосы.

Испытание повторяют для каждого из следующих условий, возникновение которых предшествует началу маневра по смене полосы:

- a) система переведена в ручной режим водителем;
- b) система отключена водителем;

- c) скорость транспортного средства снижается до $V_{\text{min}} - 10$ км/ч;
- d) водитель отпустил руль, и подается соответствующий предупреждающий сигнал;
- e) указатели поворота выключены водителем вручную;
- f) маневр по смене полосы не был начат в пределах 5,0 с после начала процедуры смены полосы (например, в случае если по сопредельной полосе движется другое транспортное средство в критической ситуации, как это описано в пункте 5.6.4.7)».

Приложение 8, пункт 3.5.6.1 изменить следующим образом:

«3.5.6.1 Испытуемое транспортное средство движется по полосе прямого испытательного трека, имеющего не менее двух полос движения в одном и том же направлении с дорожной разметкой по обе стороны полосы.

Скорость транспортного средства составляет $V_{\text{min}} + 10$ км/ч.

АФРУ категории С активируется (в режиме ожидания), а другое транспортное средство, **если только система уже не активирована в соответствии с пунктом 5.6.4.8.3**, приближается сзади в целях активирования системы, как это указано выше в пункте 5.6.4.8.3.

Приближающееся транспортное средство должно затем полностью обогнать испытуемое транспортное средство.

По согласованию между изготовителем транспортного средства и технической службой датчик закрывают и отмечают это в протоколе испытания. Эта операция может проводиться, когда транспортное средство неподвижно, при условии, что не выполняется никакой новый цикл "запуск/работа" двигателя.

Транспортное средство движется со скоростью $V_{\text{min}} + 10$ км/ч, и водителем инициируется порядок смены полосы».

II. Обоснование

Цель этого предложения заключается в том, чтобы уточнить, что активирование системы в рамках процедуры испытания необходимо только тогда, когда система еще не активирована.
