|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|  | Организация Объединенных Наций | | ECE/TRANS/WP.29/GRSP/2019/31 | |
| _unlogo | | **Экономический  и Социальный Совет** | | Distr.: General  26 September 2019  Russian  Original: English |

**Европейская экономическая комиссия**

Комитет по внутреннему транспорту

**Всемирный форум для согласования правил  
в области транспортных средств**

**Рабочая группа по пассивной безопасности**

**Шестьдесят шестая сессия**

Женева, 10–13 декабря 2019 года

Пункт 12 предварительной повестки дня

**Правила № 42 ООН (передние и задние защитные устройства)**

Предложение по дополнению 2 к первоначальному тексту Правил № 42 ООН (передние и задние защитные устройства)

Представлено экспертом от Нидерландов[[1]](#footnote-1)\*

Воспроизведенный ниже текст был подготовлен экспертом от Нидерландов для разъяснения, какие положения следует применять к автоматическим системам помощи водителю, влияющим на требования к торможению и управлению. Изменения к существующему тексту Правил ООН выделены жирным шрифтом в случае новых элементов или зачеркиванием в случае исключенных элементов.

I. Предложение

*Пункт 6.1.5* изменить следующим образом:

«6.1.5 Двигатель, система подвески (с шинами), система рулевого управления и тормозная система транспортного средства должны оставаться в хорошем состоянии и функционировать нормально.

**Это требование не распространяется на датчики, камеры, радиолокационное оборудование и прочие устройства, являющиеся элементами систем помощи водителю, официально утвержденных на основании Правил № 13-Н ООН, Правил № 13 ООН  
и/или Правил № 79 ООН.** **Допускаются повреждение, дезориентация или поломка этих элементов в результате испытания на удар, проводимого в соответствии с приложением 3, при условии, что основные функции торможения и рулевого управления остаются неизменными**».

II. Обоснование

1. Правила № 42 ООН появились задолго до внедрения автоматических систем помощи водителю. Требование в пункте 6.1.5 предусматривает, что система рулевого управления и тормозная система транспортного средства должны оставаться в хорошем состоянии и функционировать нормально. Повреждение, дезориентация и поломка датчиков, являющихся частью систем помощи водителю, охвачены требованиями приложения 8 к Правилам № 13-Н ООН, приложения 18  
к Правилам № 13 ООН и приложения 6 к Правилам № 79 ООН, основное внимание в которых уделяется обеспечению того, чтобы любые возможные ошибки в системе не приводили к опасному или непредсказуемому поведению транспортного средства.

2. Требования по пункту 6.1.5 считаются выполненными при условии, что  
по-прежнему обеспечивается нормальная работа основных функций тормозных систем и систем рулевого управления, таких как антиблокировочная тормозная система, электронный контроль устойчивости и, например, выравнивание колес.

3. Поэтому из требований Правил № 42 ООН следует исключить, например, отказ датчика, в результате которого может перестать функционировать система помощи при парковке.

4. Этот вопрос обсуждался на совещании голландского органа по официальному утверждению типа, состоявшемся в Утрехте (Нидерланды) в июне 2018 года. Участники совещания пришли к общему консенсусу в отношении изложенного выше обоснования.

1. \* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2014−2018 годы (ECE/TRANS/240, пункт 105, и ECE/TRANS/2014/26, направление работы 02.4) Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять правила ООН в целях улучшения характеристик транспортных средств. Настоящий документ представлен в соответствии с этим мандатом. [↑](#footnote-ref-1)